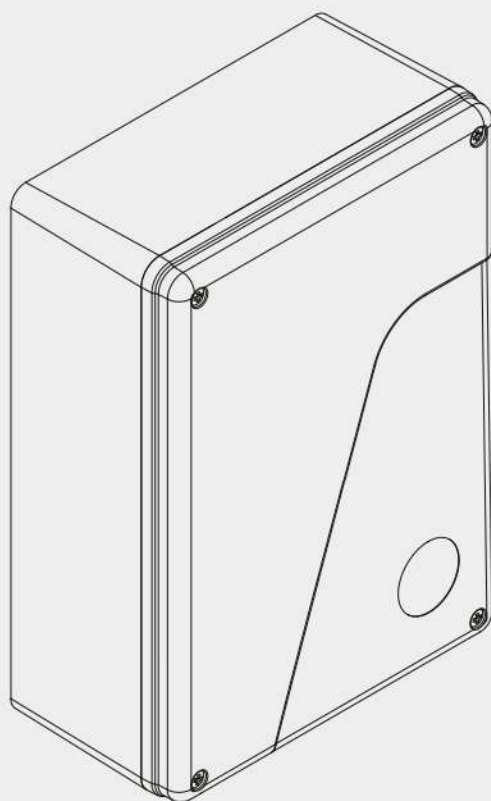
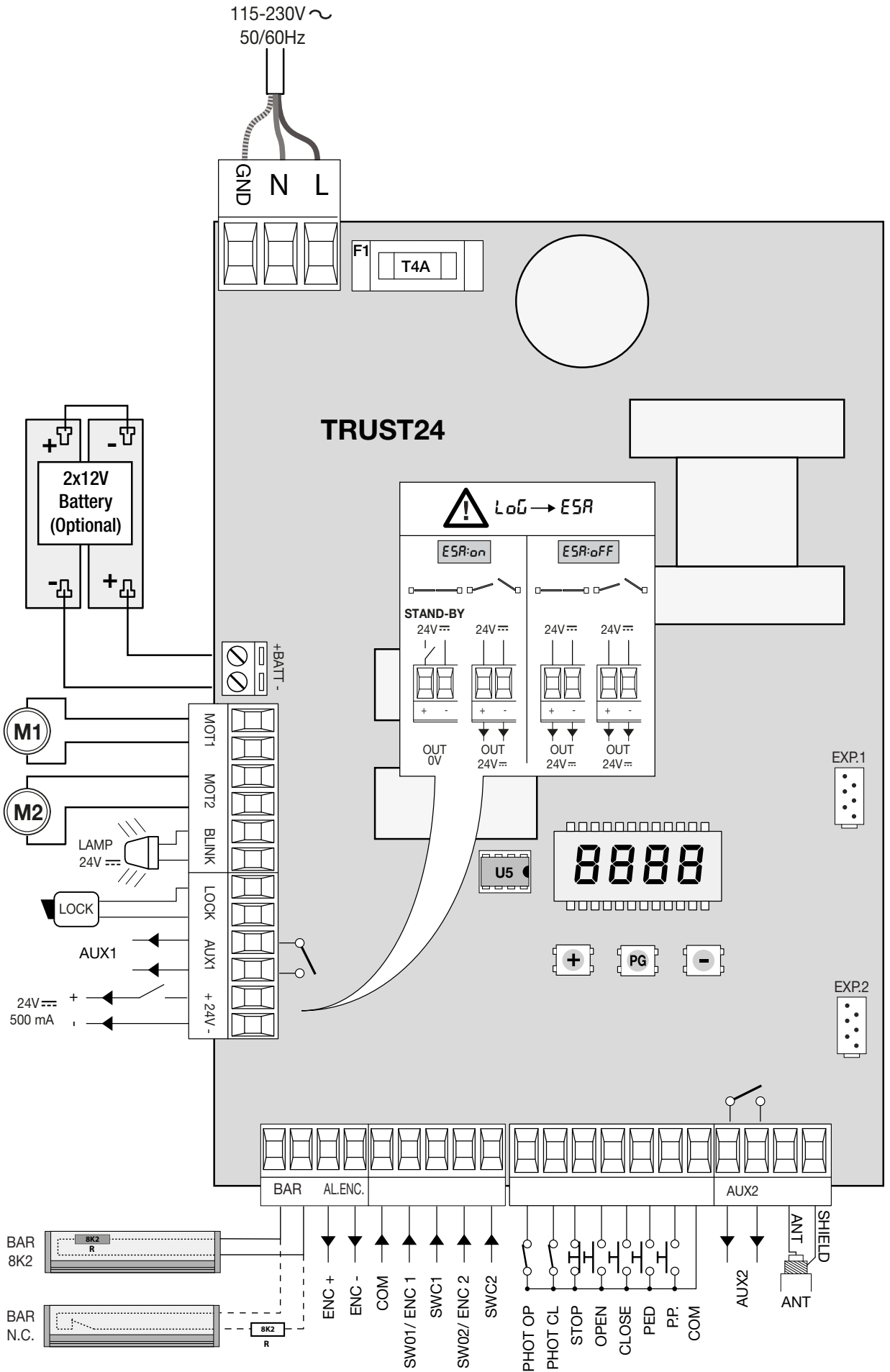


TRUST24



BENINCA[®]
TECHNOLOGY TO OPEN

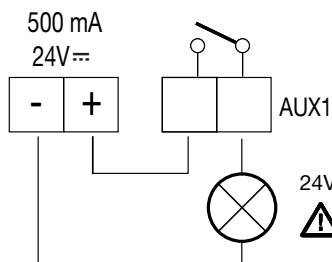


The image contains two separate wiring diagrams. The left diagram, titled 'ENCODER CONNECTIONS', shows a terminal block with two sections: 'BAR' and 'AL.ENC.'. The 'BAR' section has four terminals, and the 'AL.ENC.' section has four terminals. Wires connect the first two terminals of 'BAR' to a motor labeled 'M1', with labels 'ENC +' and 'ENC -' above the wires. Wires connect the next two terminals of 'BAR' to a motor labeled 'M2', with labels 'ENC 1' and 'ENC 2' above the wires. The right diagram, titled 'LIMIT SWITCH CONNECTIONS', shows a similar terminal block. Below the 'AL.ENC.' section, there are four switch terminals labeled 'SWO M1', 'SWC M1', 'SWO M2', and 'SWC M2'. A common terminal labeled 'COM' is connected to the first two switch terminals. The second two switch terminals are connected to a common terminal labeled 'COM'.

Diagram of a two-link robotic arm in the 'In:off' state. The left motor is labeled M2 and the right motor is labeled M1. A black bar is positioned above the joint between the two links. A label 'In:off' is shown below the joint.

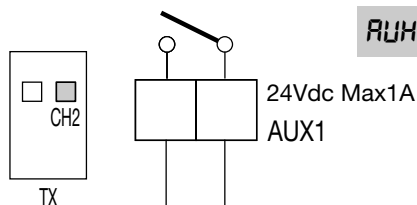
The diagram illustrates the SC-RF receiver unit and its various connections. The unit features a digital display showing 'RXH 1:0004' and 't5t3-on'. It includes a power input section with 'AUX1 +24V -' and a 'BAR' indicator. The main control area contains a 'P' button, a '12/24' switch, and a 'BZ' (Buzzer) indicator. The unit is equipped with two channels, 'CH1' and 'CH2', and a '12/24V' output. The antenna section includes an 'ANT' terminal, a 'TST' (Test) terminal, and a 'SHIELD' terminal. The unit also has a 'J2' connector for 'DAS' (Data Acquisition System) and a 'J1' connector for 'RF' (Radio Frequency). The 'J2' connector is labeled 'J2 DAS Close DAS 8K2' and 'J2 DAS Open DAS N.C.'. The 'J1' connector is labeled 'J1 RF' and 'J1 Close'. The unit is also connected to a 'BZ-W1-W2' (Buzzer) and a '12-24' (12/24V) output. The unit is shown with a '12/24' switch and a 'BZ' (Buzzer) indicator. The unit is also connected to a 'J2' connector for 'DAS' (Data Acquisition System) and a 'J1' connector for 'RF' (Radio Frequency). The 'J2' connector is labeled 'J2 DAS Close DAS 8K2' and 'J2 DAS Open DAS N.C.'. The 'J1' connector is labeled 'J1 RF' and 'J1 Close'. The unit is also connected to a 'BZ-W1-W2' (Buzzer) and a '12-24' (12/24V) output.

SCA



RUH 1:0000

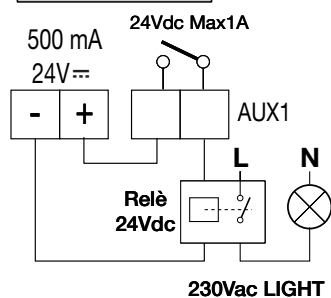
II° CH RADIO



RUH 1:0001

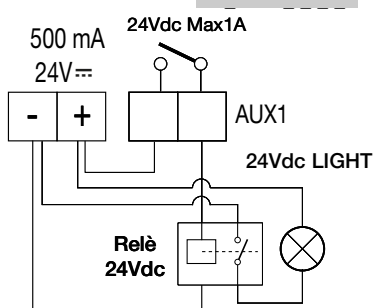
SERVICE LIGHT

ZONE LIGHT

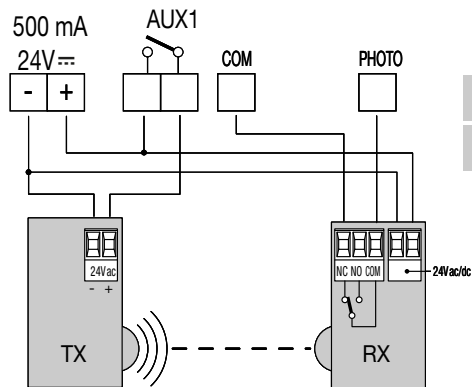


RUH 1:0002

RUH 1:0003



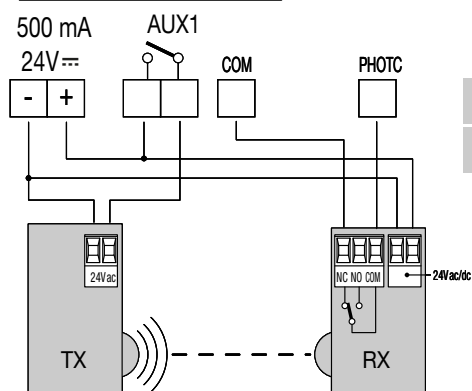
PHOTOTEST - PHOT OP



RUH 1:0004

t 5t 1:0n

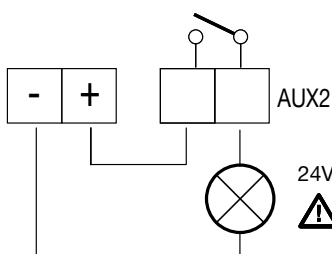
PHOTOTEST - PHOT CL



RUH 1:0004

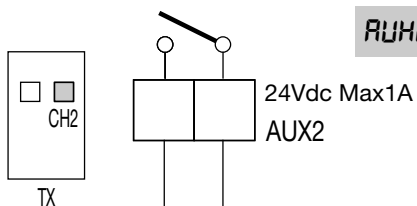
t 5t 2:0n

SCA



RUH2:0000

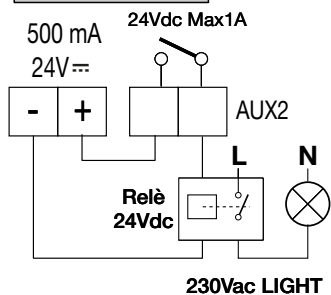
II° CH RADIO



RUH2:0001

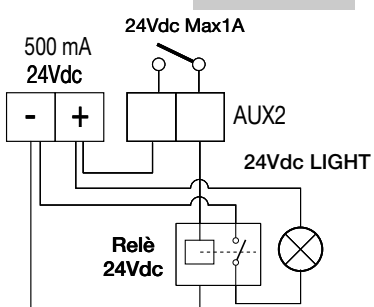
SERVICE LIGHT

ZONE LIGHT

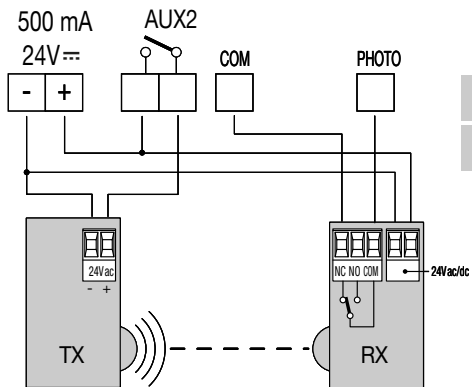


RUH 1:0002

RUH 1:0003



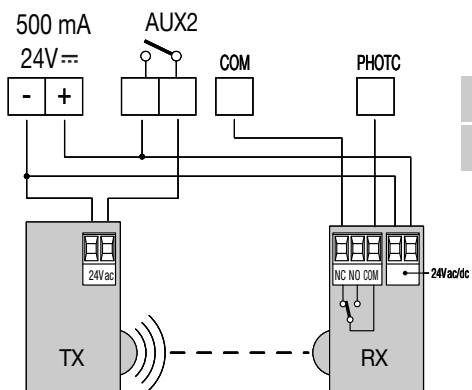
PHOTOTEST - PHOT OP



RUH2:0004

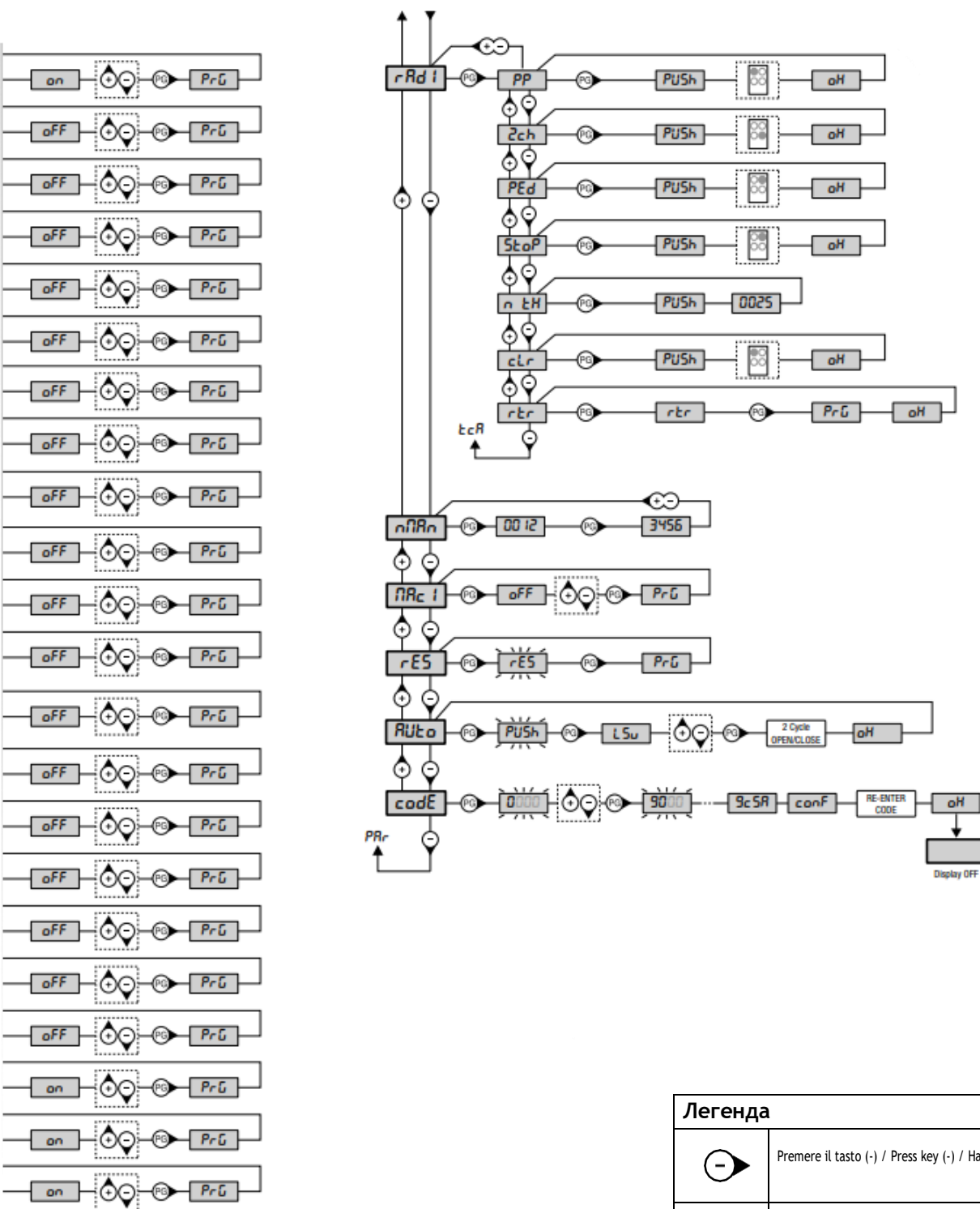
t 5t 1:0n

PHOTOTEST - PHOT CL



RUH2:0004

t 5t 2:0n



SCHEMA MENU DI PROGRAMMAZIONE
MENU PROGRAMMING LAYOUT
DIAGRAMM SCHEMA ПРОГРАМУВАННЯ
МЕНЮ

Легенда	
	Premere il tasto (-) / Press key (-) / Натисніть кнопку (-)
	Premere il tasto (+) / Press key (+) / Натисніть кнопку (+)
	Premere il tasto (PG) / Press key (PG) / Натисніть кнопку (PG)
	Premere simultaneamente (+) e (-) / Press simultaneously keys (+) and (-) Одночасно натисніть кнопки (+) і (-)
	Selezionare il valore desiderato con i pulsanti (+) e (-) Increase/decrease the value with keys (+) and (-) Збільшуйте/зменшуйте значення кнопками (+) і (-)
	Selezionare il pulsante del trasmettitore da associare alla funzione Press the transmitter key, which is to be assigned to function Натисніть клавішу передавача, якій потрібно призначити функцію



È vietato l'utilizzo del prodotto per scopi o con modalità non previste nel presente manuale. Usi non corretti possono essere causa di danni al prodotto e mettere in pericolo persone e cose. Si declina ogni responsabilità dall'inosservanza della buona tecnica nella costruzione dei cancelli, nonché dalle deformazioni che potrebbero verificarsi durante l'uso. Conservare questo manuale per futuri utilizzi.



Questo manuale è destinato esclusivamente a personale qualificato per l'installazione e la manutenzione di aperture automatiche.

L'installazione deve essere effettuata da personale qualificato (installatore professionale, secondo EN12635), nell'osservanza della Buona Tecnica e delle norme vigenti. Verificare che la struttura del cancello sia adatta ad essere automatizzata.

L'installatore deve fornire tutte le informazioni relative al funzionamento automatico, manuale e di emergenza dell'automazione, e consegnare all'utilizzatore dell'impianto le istruzioni d'uso.



I materiali dell'imballaggio non devono essere lasciati alla portata dei bambini in quanto fonte di potenziale pericolo. Non disperdere nell'ambiente i materiali di imballo, ma separare le varie tipologie (es. cartone, polistirolo) e smaltirle secondo le normative locali.

Non permettere ai bambini di giocare con i dispositivi di comando del prodotto.

Tenere i telecomandi lontano dai bambini.

Questo prodotto non è destinato a essere utilizzato da persone (bambini inclusi) con capacità fisiche, sensoriali o mentali ridotte, o con mancanza di conoscenze adeguate, a meno che non siano sotto supervisione o abbiano ricevuto istruzioni d'uso da persone responsabili della loro sicurezza.

Applicare tutti i dispositivi di sicurezza (fotocellule, coste sensibili, ecc.) necessari a proteggere l'area da pericoli di impatto, schiacciamento, convogliamento, cesoiamento.

Tenere in considerazione le normative e le direttive in vigore, i criteri della Buona Tecnica, l'utilizzo, l'ambiente di installazione, la logica di funzionamento del sistema e le forze sviluppate dall'automazione.

L'installazione deve essere fatta utilizzando dispositivi di sicurezza e di comandi conformi alla EN12978 e EN12453.

Raccomandiamo di utilizzare accessori e parti di ricambio originali, utilizzando ricambi non originali il prodotto non sarà più coperto da garanzia.

Tutte le parti meccaniche ed elettroniche che compongono l'automazione soddisfano i requisiti e le norme in vigore e presentano marcatura CE.



Prevedere sulla rete di alimentazione un interruttore/sezionatore onnipolare con distanza d'apertura dei contatti uguale o superiore a 3 mm.

Verificare che a monte dell'impianto elettrico vi sia un interruttore differenziale e una protezione di sovracorrente adeguati.

Alcune tipologie di installazione richiedono il collegamento dell'anta ad un impianto di messa a terra rispondente alle vigenti norme di sicurezza.

Durante gli interventi di installazione, manutenzione e riparazione, togliere l'alimentazione prima di accedere alle parti elettriche. Scollegare anche eventuali batterie tampone se presenti.

L'installazione elettrica e la logica di funzionamento devono essere in accordo con le normative vigenti. I conduttori alimentati con tensioni diverse, devono essere fisicamente separati, oppure devono essere adeguatamente isolati con isolamento supplementare di almeno 1 mm.

I conduttori devono essere vincolati da un fissaggio supplementare in prossimità dei morsetti.

Ricontrollare tutti i collegamenti fatti prima di dare tensione. Gli ingressi N.C. non utilizzati devono essere ponticellati.

SMALTIMENTO



Come indicato dal simbolo a lato, è vietato gettare questo prodotto nei rifiuti domestici in quanto alcune parti che lo compongono potrebbero risultare nocive per l'ambiente e la salute umana, se smaltite scorrettamente.

L'apparecchiatura, pertanto, dovrà essere consegnata in adeguati centri di raccolta differenziata, oppure riconsegnata al rivenditore al momento dell'acquisto di una nuova apparecchiatura equivalente.

Lo smaltimento abusivo del prodotto da parte dell'utente comporta l'applicazione delle sanzioni amministrative previste dalla normativa vigente.

Le descrizioni e le illustrazioni presenti in questo manuale non sono impegnative. Lasciando inalterate le caratteristiche essenziali del prodotto il fabbricante si riserva il diritto di apportare qualsiasi modifica di carattere tecnico, costruttivo o commerciale senza impegnarsi ad aggiornare la presente pubblicazione.

CENTRALE DI COMANDO TRUST24

COLLEGAMENTI ELETTRICI

Nella seguente tabella sono descritti i collegamenti elettrici rappresentati in Fig. 1:

Morsetti	Funzione	Descrizione
L-N-GND	Alimentazione	Ingresso alimentazione di rete 115-230Vac 50-60Hz
+ BATT -	Batterie	Ingresso per il collegamento delle batterie tampone (accessorio)
M0T1	Motore 1	Connettore per il collegamento motore 24Vdc MOT1.
M0T2	Motore 2	Connettore per il collegamento motore 24Vdc MOT2 .
BLINK	Lampeggiante	Collegamento lampeggiante 24Vdc 4W max.
LOCK	Elettroserratura	Collegamento Elettroserratura .
AUX1	Uscita ausiliaria AUX 1	Uscita con contatto N.O. configurabile dal parametro di funzionamento AUX1. Carico max 500 mA.
+ 24V -	Uscita 24Vdc	Uscita alimentazione accessori 24Vdc/0,5A max ATTENZIONE: Con logica ESA:ON, durante la fase di Stand-by l'alimentazione degli accessori viene interrotta. Vedi Logica ESA
BAR	Bordo Sensibile	Ingresso contatto costa sensibile, sui morsetti è preinstallata una resistenza da 8,2 KOhm. Costa resistiva 8K2: collegare la costa ai morsetti eliminando la resistenza preinstallata come indicato in Fig. 1. Costa meccanica: collegare la costa in serie alla resistenza come indicato in Fig. 1. L'intervento della costa arresta il movimento dell'anta e inverte per circa 3s.
+AL.ENC.-	Alimentazione Encoder	Uscita alimentazione per Encoder M1 e M2. Utilizzare un cavo 3x0,5mm ² lunghezza massima 10m.
COM	Comune Finecorsa	Comune per Ingressi Finecorsa SW01/SW02/SWC1/SWC2
SW0/E1	Ingresso FC/Encoder 1	Ingresso per contatto Finecorsa Apertura Motore 1 o per Segnale Encoder Motore 1
SWC1	Ingresso FC	Ingresso per contatto Finecorsa Chiusura Motore 1
SW0/E2	Ingresso FC/Encoder 2	Ingresso per contatto Finecorsa Apertura Motore 2 o per Segnale Encoder Motore 2
SWC2	Ingresso FC	Ingresso per contatto Finecorsa Chiusura Motore 2
PHTO	Fotocellula OPEN	Ingresso fotocellula attiva in APERTURA e CHIUSURA (contatto N.C.).
PHTC	Fotocellula CLOSE	Ingresso fotocellula attiva in CHIUSURA (contatto N.C.).
STOP	STOP	Ingresso pulsante STOP (contatto N.C.).
OPEN	APRE	Ingresso pulsante APRE (contatto N.O.). E' possibile collegare un temporizzatore per aperture a fasce orarie.
CLOSE	CHIUDE	Ingresso pulsante CHIUDE (contatto N.O.).
PED	PEDONALE	Ingresso pulsante pedonale (contatto N.O.), comanda l'apertura del motore 1, vedi parametro TPED. E' possibile collegare un temporizzatore per aperture a fasce orarie.
PP	Passo-Passo	Ingresso pulsante passo-passo (contatto N.O.) .
COM	Comune Ingressi	Comune per gli ingressi di comando e fotocellule e STOP
AUX2	Uscita ausiliaria AUX 2	Uscita con contatto N.O. configurabile dal parametro di funzionamento AUX1. Carico max 500 mA.
ANT-SHIELD	Antenna	Collegamento antenna scheda radioricevitore integrato (ANT: Segnale - SHIELD: Schermo)
EXP1	Espansione 1	Connettore per espansione seriale KNX o pro.UP
EXP2	Espansione 2	Connettore per espansione seriale pro.UP

VERIFICA COLLEGAMENTI

- 1) Togliere alimentazione.
- 2) Sbloccare manualmente le ante, portarle a circa metà della corsa e ribloccarle.
- 3) Ripristinare l'alimentazione.
- 4) Dare un comando di passo-passo mediante pulsante collegato all'ingresso PP, radiocomando o pulsante <->.
- 5) **Le ante devono muoversi in apertura.**
Nel caso ciò non avvenisse, è sufficiente invertire tra loro i fili di marcia del motor.
- 6) **Mediante la logica MINV, selezionare il motore che deve iniziare la manovra per primo in apertura, vedi Fig.3.**
- 7) Eseguire una procedura di autiset (vedi menu AUTSET).

AUTSET

Questa funzione va utilizzata per impostare i valori ottimali di funzionamento dell'automazione e, al termine della procedura, vengono regolati i parametri di SFASAMENTO, TEMPO LAVORO e RALLENAMENTO.

Per effettuare l'autoset, procedere come segue:

- 1) Accertarsi che nell'area di manovra delle ante non siano presenti ostacoli di nessuna natura.
Se necessario, transennare l'area in modo da impedire l'accesso a persone, animali, auto, ecc.
Durante la fase di autoset, la funzione di antischiacciamento non è attiva.
- 2) Premere il pulsante PG per accedere alla programmazione, con il pulsante + selezionare la funzione AUTO e premere PG.
- 3) Selezionare il tipo di motore utilizzato:
ENC Motori con Encoder standard
LSU Motori con finecorsa elettromeccanici.
NLSU Motori senza finecorsa ed encoder (funzionamento a tempo automaticamente calcolato tra i fermi meccanici tramite rilevazione amperometrica)
- 4) Premere OK per dare inizio alla fase di autoset.
- 5) La centrale esegue una sequenza di manovre: singole aperture parziali, aperture e chiusure complete a diverse velocità, ecc.
Durante questa fase il display visualizza alcune sigle che indicano l'operazione che sta compiendo in quel momento:
OPM1/2: in fase di apertura il motore 1 o 2
CLM1/2: in fase di chiusura motore 1 o 2.
Se il movimento del motore è opposto a quanto indicato sul display, interrompere l'autoset premendo un qualsiasi pulsante di programmazione, invertire i fili +/- del motore e ripetere l'operazione di autoset.
- 6) Al termine della fase di autoset, viene visualizzato il messaggio OK.
Nota:
Se l'autoset non ha esito positivo viene visualizzato un messaggio di errore ERR, consultate la tabella Messaggi di Errore e intervenite di conseguenza, quindi ripetete l'operazione di autoset.

PROGRAMMAZIONE

La programmazione delle varie funzionalità della centrale viene effettuata utilizzando il display LCD presente a bordo della centrale ed impostando i valori desiderati nei menu di programmazione descritti di seguito.

Il menu parametri consente di impostare un valore numerico ad una funzione, in modo analogo ad un trimmer di regolazione.

Il menu logiche consente di attivare o disattivare una funzione, in modo analogo al settaggio di un dip-switch.

Altre funzioni speciali seguono i menu parametri e logiche e possono variare a seconda della revisione software.

PER ACCEDERE ALLA PROGRAMMAZIONE:

- 1 - Premere il pulsante <PG>, il display si porta nel primo menu Parametri "PAR".
- 2 - Scegliere con il pulsante <+> o <-> il menu che si intende selezionare (PAR>LOG>RAD>NMAN>MACI>RES>AUTO>CODE).
- 3 - Premere il pulsante <PG>, il display mostra la prima funzione disponibile nel menu.
- 4 - Scegliere con il pulsante <+> o <-> la funzione che si intende modificare.
- 5 - Premere il pulsante <PG>, il display mostra il valore attualmente impostato per la funzione selezionata.
- 6 - Selezionare con il pulsante <+> o <-> il valore che si intende assegnare alla funzione.
- 7 - Premere il pulsante <PG>, il display mostra il segnale "PRG" che indica l'avvenuta programmazione.

NOTE:

La pressione simultanea di <+> e <-> effettuata all'interno di un menu funzione consente di tornare al menu superiore senza apportare modifiche.

Mantenere la pressione sul tasto <+> o sul tasto <-> per accelerare l'incremento/decremento dei valori.

Dopo un'attesa di 60s la centrale esce dalla modalità programmazione e spegne il display.

La pressione del pulsante <-> a display spento equivale ad un comando passo-passo.

All'accensione della scheda viene visualizzata per circa 5s la versione software.

PARAMETRI, LOGICHE E FUNZIONI SPECIALI

Nelle tabelle di seguito vengono descritte le singole funzioni disponibili nella centrale.

PARAMETRI (PAR)			
MENU	FUNZIONE	MIN-MAX-(Default)	MEMO
t_{cA}	Tempo di chiusura automatica. Attivo solo con logica "TCA"=ON. Al termine del tempo impostato la centrale comanda una manovra di chiusura.	3-240-(40s)	
t_{PEd}	Regola la percentuale di apertura del motore 1 (funzione pedonale). Valore è espresso in percentuale (99% apertura completa dell'anta).	1-99 (50)	
FS_{o1}	Regola la velocità del motore 1 in APERTURA durante la fase di velocità normale. Valore espresso in percentuale.	50-99 (99%)	
FS_{c1}	Regola la velocità del motore 1 in CHIUSURA durante la fase di velocità normale. Valore espresso in percentuale.	50-99 (99%)	
FS_{o2}	Regola la velocità del motore 2 in APERTURA durante la fase di velocità normale. Valore espresso in percentuale.	50-99 (99%)	
FS_{c2}	Regola la velocità del motore 2 in CHIUSURA durante la fase di velocità normale. Valore espresso in percentuale.	50-99 (99%)	
SL_{o1}	Regola la velocità del motore 1 in APERTURA durante le fasi di rallentamento*. Valore espresso in percentuale:	10-50 (25%)	
SL_{c1}	Regola la velocità del motore 1 in CHIUSURA durante le fasi di rallentamento*. Valore espresso in percentuale:	10-50 (25%)	
SL_{o2}	Regola la velocità del motore 2 in APERTURA durante le fasi di rallentamento*. Valore espresso in percentuale:	10-50 (25%)	
SL_{c2}	Regola la velocità del motore 2 in CHIUSURA durante le fasi di rallentamento*. Valore espresso in percentuale:	10-50 (25%)	
t_{dNo}	Tempo ritardo apertura Mot.2 Regola il tempo di ritardo in apertura del motore 2 rispetto al motore 1	0-15-(2s)	
t_{dNc}	Tempo ritardo chiusura Mot.1 Regola il tempo di ritardo in chiusura del motore 1 rispetto al motore 2	0-40-(3s)	
t_{SN1}	Regola la fase di rallentamento in apertura e chiusura del motore M1. Valore espresso in percentuale sull'intera corsa.	1-99 (20%)	
t_{SN2}	Regola la fase di rallentamento in apertura e chiusura del motore M2. Valore espresso in percentuale sull'intera corsa.	1-99 (20%)	
PN_{o1}	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento* (sensore amperometrico) durante la fase di apertura a velocità normale - Motore 1	1-99-(30%)**	
PN_{c1}	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento* (sensore amperometrico) durante la fase di chiusura a velocità normale - Motore 1	1-99-(30%)**	
PN_{o2}	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento* (sensore amperometrico) durante la fase di apertura a velocità normale - Motore 2	1-99-(30%)**	
PN_{c2}	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento* (sensore amperometrico) durante la fase di chiusura a velocità normale - Motore 2	1-99-(30%)**	
PS_{o1}	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento* (sensore amperometrico) durante la fase di apertura a velocità rallentata - Motore 1	1-99-(30%)**	
PS_{c1}	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento* (sensore amperometrico) durante la fase di chiusura a velocità rallentata - Motore 1	1-99-(30%)**	
PS_{o2}	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento* (sensore amperometrico) durante la fase di apertura a velocità rallentata - Motore 2	1-99-(30%)**	
PS_{c2}	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento* (sensore amperometrico) durante la fase di chiusura a velocità rallentata - Motore 2	1-99-(30%)**	
t_{LS}	Tempo attivazione contatto SERL (Luce di servizio) uscite AUX1/AUX2. Ad ogni manovra il contatto si chiude per il tempo impostato. Vedere schema di collegamento Figura 5/6	1-240-(60s)	
t_{2ch}	Tempo attivazione delle uscite AUX1/AUX2 quando impostate come secondo canale radio. 0: Uscita bistabile, lo stato dell'uscita commuta ad ogni comando ricevuto. 1-250: tempo di commutazione espresso in secondi	0-250-(1s)	
t_{Loc}	Tempo attivazione elettroserratura. Valore espresso in 1/10s (0=0s - 50=5s)	0-50 (10=1s)	
u_{Loc}	Tensione alimentazione elettroserratura. 0: 12V - 1:24V	0-1-(0)	

SASc	Imposta una breve inversione una volta raggiunto il punto di finecorsa di chiusura. Può essere utile per facilitare lo sblocco manuale dell'anta. Valore espresso in 1/10 (0=0s - 40=4s)	0-40 (10)	
SASo	Imposta una breve inversione una volta raggiunto il punto di finecorsa di apertura. Può essere utile per facilitare lo sblocco manuale dell'anta. Valore espresso in 1/10 (0=0s - 40=4s)	0-40 (5)	
SEAr	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento (Encoder) durante la fase a velocità normale*. 0:Off -1: minima sensibilità - 99: massima sensibilità	0-99-(1%)	
SEAr	Regola la soglia di intervento del dispositivo antischiacciamento (Encoder) durante la fase di rallentamento*. 0:Off -1: minima sensibilità - 99: massima sensibilità	0-99-(1%)	
AUX 1	Configura la modalità di funzionamento dell'Uscita AUX1: 0: uscita SCA (default) 1: uscita 2ch radio 2: uscita luce di cortesia (in base al tempo impostato dal parametro TLS). Vedi Fig.5 3: uscita luce di zona (sempre attiva con motore in movimento e durante il conteggio del TCA). Vedi Fig.5. 4: Fototest. Utilizzato per alimentare i trasmettitori delle fotocellule in modalità TEST. 5: Uscita lampeggiante, replica il comportamento dell'uscita BLINK 6: Uscita allarme. Se le fotocellule rimangono occupate per un tempo superiore al doppio del TCA impostato, il contatto si chiude. ATTENZIONE: Le lampade LED 24Vdc, a causa della corrente di spunto, non possono essere collegate direttamente alle uscite AUX, utilizzare un relè di disaccoppiamento.	0-6 (0)	
AUX2	Configura la modalità di funzionamento dell'Uscita AUX2: 0: uscita SCA (default) 1: uscita 2ch radio 2: uscita luce di cortesia (in base al tempo impostato dal parametro TLS). Vedi Fig.6 3: uscita luce di zona (sempre attiva con motore in movimento e durante il conteggio del TCA). Vedi Fig.6. 4: Fototest. Utilizzato per alimentare i trasmettitori delle fotocellule in modalità TEST. 5: Uscita lampeggiante, replica il comportamento dell'uscita BLINK 6: Uscita allarme. Se le fotocellule rimangono occupate per un tempo superiore al doppio del TCA impostato, il contatto si chiude. ATTENZIONE: Le lampade LED 24Vdc, a causa della corrente di spunto, non possono essere collegate direttamente alle uscite AUX, utilizzare un relè di disaccoppiamento.	0-6 (1)	
* ATTENZIONE: UN'ERRATA IMPOSTAZIONE DI QUESTI PARAMETRI PUÒ RISULTARE PERICOLOSA. RISPETTARE LE NORMATIVE VIGENTI! Con motori privi di finecorsa e/o encoder regola la sensibilità del sensore che provoca l'arresto durante la fase di rallentamento. ** 1: minima forza/coppia - 99: massima forza/coppia. <i>La centrale dispone di due dispositivi antischiacciamento, il sensore amperometrico (regolato dai parametri PMO1/2-PMC1/2-PSO1/2-PSC1/2) e l'encoder (regolato dai parametri SEAV e SEAR).</i> <i>Tramite la procedura di Autoset viene regolata di default la sensibilità del sensore amperometrico, mentre l'encoder (con il set di default) si attiva solamente nel caso in cui il cancello si arresti completamente in seguito ad un urto.</i> <i>Si consiglia di usare solo un sistema alla volta, dando la preferenza al sensore amperometrico, il cui tempo di risposta è minore.</i>			

LOGICHE (L o U)			
MENU	FUNZIONE	ON-OFF-(Default)	MEMO
LCR	Abilita o disabilita la chiusura automatica On: chiusura automatica abilitata Off: chiusura automatica disabilitata	(ON)	
ibL	Abilita o disabilita la funzione condominiale. On: funzione condominiale abilitata. L'impulso P.P. o del trasmettitore non ha effetto durante la fase di apertura. Off: funzione condominiale disabilitata.	(OFF)	
ibcR	Abilita o disabilita la funzione condominiale durante il conteggio TCA. On: funzione condominiale abilitata. L'impulso P.P. o del trasmettitore non ha effetto durante il conteggio del TCA. Off: funzione condominiale disabilitata.	(OFF)	
PP	Seleziona la modalità di funzionamento del "Pulsante P.P." e del trasmettitore. On: Funzionamento: APRE > CHIUDE > APRE > Off: Funzionamento: APRE > STOP > CHIUDE > STOP >	(OFF)	
PrE	Abilita o disabilita il pre-lampeggio. On: Pre-lampeggio abilitato. Il lampeggiante si attiva 3s prima della partenza del motore. Off: Pre-lampeggio disabilitato.	(OFF)	

ScL	Abilita o disabilita la chiusura rapida On: chiusura rapida abilitata. Con cancello aperto o in fase di apertura l'intervento della fotocellula provoca la chiusura automatica dopo 3 s dopo la completa apertura. Attiva solo con TCA:ON Off: chiusura rapida disabilitata.	(OFF)	
htr	Abilita o disabilita la funzione Uomo presente. On: Funzionamento Uomo Presente. La pressione dei pulsanti APRE/CHIUDE deve essere mantenuta durante tutta la manovra. L'apertura dell'ingresso STOP arresta il motore. Tutti gli ingressi di sicurezza sono disattivati. Off: Funzionamento automatico/semiautomatico.	(OFF)	
LtCA	Selezione la modalità di funzionamento del lampeggiante durante il tempo TCA On: Lampeggiante acceso durante TCA Off: Lampeggiante spento durante TCA	(OFF)	
nBLH	Imposta la modalità di funzionamento dell'uscita lampeggiante BLINK On: L'uscita fornisce tensione in modo intermittente durante la fase di manovra (2 lampeggi al secondo). Off: L'uscita fornisce tensione in modo continuo durante la fase di manovra,	(OFF)	
tSt1	Abilita o disabilita la verifica delle fotocellule sull'ingresso PHOT Op, attivo sia in chiusura, sia in apertura. On: Verifica abilitata. Se la verifica ha esito negativo non viene comandata nessuna manovra. Vedi Fig.5/6 - "PHOTO TEST". (AUX=4) Off: Verifica delle fotocellule ad ogni manovra disabilitata. Questa impostazione rende obbligatoria ogni 6 mesi la manutenzione delle fotocellule.	(OFF)	
tSt2	Abilita o disabilita la verifica delle fotocellule sull'ingresso PHOT Cl, attivo sia in chiusura, sia in apertura. On: Verifica abilitata. Se la verifica ha esito negativo non viene comandata nessuna manovra. Vedi Fig.5/6 - "PHOTO TEST". (AUX=4) Off: Verifica delle fotocellule ad ogni manovra disabilitata. Questa impostazione rende obbligatoria ogni 6 mesi la manutenzione delle fotocellule.	(OFF)	
tSt3	Abilita o disabilita il TEST dell'ingresso COSTA (BAR). L'attivazione della funzione TEST è possibile solo con l'utilizzo degli articoli SC.RF e RF/RF.SUN, consultate le specifiche istruzioni. On: Verifica abilitata. Se la verifica ha esito negativo non viene comandata nessuna manovra. Vedi Fig.4 - "BAR TEST". (AUX=4) Off: Verifica disabilitata.	(OFF)	
PhcL	Seleziona la modalità di funzionamento dell'ingresso PHOT CL. On: Ingresso PHOT CL attivo solo in chiusura. In chiusura: l'apertura del contatto provoca l'arresto del motore e l'inversione istantanea del senso di marcia (apre). Off: Ingresso PHOT CL attivo sia in apertura sia in chiusura. In apertura: l'apertura del contatto provoca l'arresto del motore, quando la fotocellula viene liberata, il motore riparte in apertura. In chiusura: l'apertura del contatto provoca l'arresto del motore, quando la fotocellula viene liberata, il motore inverte il senso di marcia (apre).	(OFF)	
inot	Seleziona la modalità di funzionamento 1 o 2 motori: On: Utilizzare nel caso di un singolo motore, collegato all'uscita M1 Off: Utilizzare nel caso di due motori.	(OFF)	
nInu	Ordine di partenza dei motori: On: il motore 2 parte per primo in apertura. Off: il motore 1 parte per primo in apertura.	(OFF)	
RoPF	Attiva o disattiva la funzione di "Apertura forzata in assenza di rete" (attivabile solo con batterie di emergenza collegate e funzionanti). On: Funzione attiva. In caso di mancanza di alimentazione di rete, prima che la batteria di emergenza si scarichi completamente, la centrale forza una manovra di apertura. L'automazione rimane aperta fino al ripristino dell'alimentazione di rete. Off: Funzione non attiva.	(OFF)	
hAn	Abilita o disabilita la funzione colpo di inversione On: Funzione abilitata. Prima di ogni manovra di apertura la centrale comanda una manovra di 2s in direzione opposta per facilitare lo sgancio dell'elettroserratura. Off: Funzione disabilitata.	(OFF)	
bLco	Abilita o disabilita la funzione di blocco in apertura. On: Funzione blocco abilitato. Off: Funzione blocco disabilitato.	(OFF)	
bLcc	Abilita o disabilita la funzione di blocco in chiusura. On: Funzione blocco abilitato. Off: Funzione blocco disabilitato.	(OFF)	

nlOc	Seleziona il tipo di elettroserratura utilizzato. On: Elettroserratura magnetica, normalmente alimentata secondo impostazione Vloc. Uscita attiva a cancello chiuso. Off: Elettroserratura a scatto, normalmente non alimentata. Prima di ogni manovra di apertura viene fornita alimentazione secondo impostazione Vloc per il tempo impostato dal parametro TLOC.	(OFF)	
cuAr	Abilita o disabilita i trasmettitori ARC clonati. On: I trasmettitori della serie AK clonati da un trasmettitore ARC già memorizzato sono abilitati. Off: Non sono abilitati trasmettitori clonati.	(ON)	
rEn	Abilita o disabilita l'apprendimento remoto dei radiotrasmettitori, come indicato nel paragrafo "Apprendimento remoto trasmettitori". On: Apprendimento remoto abilitato. Off: Apprendimento remoto non abilitato.	(ON)	
ESA	Attiva o disattiva la funzionalità di risparmio energetico "ESA". On: La centrale, una volta terminata la manovra e terminato il tempo di attivazione della luce di servizio, toglie alimentazione all'uscita accessori ponendosi in stato di stand-by. <i>L'alimentazione degli accessori rimane comunque attiva, solo per il tempo necessario, nel caso le impostazioni dei parametri AUX1/AUX2 lo richiedano.</i> Off: Risparmio energetico disabilitato. Da utilizzare nel caso si desideri avere l'uscita alimentazione accessori sempre attivata, ad esempio se si utilizzano tastiere 24 Vdc, o altri dispositivi che necessitano di essere sempre alimentati.	(ON)	

RADIO (rAd)

MENU	FUNZIONE
pp	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da assegnare alla funzione passo-passo. Premere il tasto del trasmettitore che si intende assegnare a questa funzione. Se il codice è valido, viene memorizzato e viene visualizzato il messaggio oH
2ch	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da assegnare al secondo canale radio. Premere il tasto del trasmettitore che si intende assegnare a questa funzione. Se il codice è valido, viene memorizzato e viene visualizzato il messaggio oH
PEd	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da assegnare alla funzione apertura pedonale (vedi parametro TPED). Premere il tasto del trasmettitore che si intende assegnare a questa funzione. Se il codice è valido, viene memorizzato e viene visualizzato il messaggio oH
StoP	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da assegnare alla funzione STOP. Premere il tasto del trasmettitore che si intende assegnare a questa funzione. Se il codice è valido, viene memorizzato e viene visualizzato il messaggio oH
n tH	Selezionando questa funzione il display LCD visualizza il numero di trasmettitori attualmente memorizzati nella ricevente.
CLr	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da cancellare dalla memoria. Se il codice è valido, viene cancellato e viene visualizzato il messaggio oH
rEr	Cancella completamente la memoria della ricevente. Viene richiesta conferma dell'operazione. Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di una nuova pressione di PGM a conferma dell'operazione. A fine cancellazione viene visualizzato il messaggio oH

NUMERO MANOVRE (nMn)

Visualizza il numero di cicli completi (apre+chiude) effettuate dall'automazione. La prima pressione del pulsante <PG>, visualizza le prime 4 cifre, la seconda pressione le ultime 4. Es. <PG> 00 12 >>> <PG> 3456: effettuati 123.456 cicli.

CICLI MANUTENZIONE (Mn I)

Questa funzione consente di attivare la segnalazione di richiesta manutenzione dopo un numero di manovre stabilito dall'installatore. Per attivare e selezionare il numero di manovre, procedere come segue:
Premere il pulsante <PG>, il display visualizza OFF, che indica che la funzione è disabilitata (valore di default).
Con i pulsanti <+> e <-> selezionare uno dei valori numerici proposti (da OFF a 100). I valori vanno intesi come centinaia di cicli di manovre (ad es.: il valore 50 sta ad indicare 5000 manovre). Premere il pulsante OK per attivare la funzione. Il display visualizza il messaggio PROG. La richiesta di manutenzione viene segnalata all'utente mantenendo il lampeggiante acceso per altri 10s dopo la conclusione della manovra di apertura o chiusura.

RESET (rE5)

RESET della centrale. ATTENZIONE!: Riporta la centrale ai valori di default.
La prima pressione del pulsante <PG> provoca il lampeggio della scritta **rE5**, una ulteriore pressione del pulsante <PG> effettua il reset della centrale. Nota: Non vengono cancellati i trasmettitori dalla ricevente né la password di accesso.
Vengono riportati ai valori di default tutte le logiche e tutti i parametri, è pertanto necessario ripetere la procedura di autoset.

AUTOSET (RULto)

Questa funzione va utilizzata per impostare i valori ottimali di funzionamento dell'automazione e, al termine della procedura, vengono regolati i parametri di SFASAMENTO, TEMPO LAVORO e RALLENTAMENTO.

Per effettuare l'autoset, procedere come segue:

a) Accertarsi che nell'area di manovra delle ante non siano presenti ostacoli di nessuna natura, se necessario, transennare l'area in modo da impedire l'accesso a persone, animali, auto, ecc.

Durante la fase di autoset, la funzione di antischiacciamento non è attiva.

b) Selezionare la funzione RULto e premere OK.

c) Selezionare con il pulsante <+> o <-> il sotto-menu nL5U, L5U o Enc a seconda della presenza di finecorsa e/o encoder:

nL5U: se il motore è privo di finecorsa e di encoder

L5U: se il motore è provvisto di finecorsa e privo di encoder

Enc: se il motore è provvisto di encoder e privo di finecorsa

d) selezionato la voce premere OK per dare inizio alla fase di autoset.

La centrale esegue una serie di manovre per l'apprendimento della corsa delle ante e per la configurazione dei parametri.

Inizialmente entrambe le ante vengono portate in posizione di apertura, quindi dopo alcune manovre di apertura e chiusura a diverse velocità, di una o di entrambe le ante, la centrale visualizza il messaggio OK. Nel caso l'operazione non abbia esito positivo viene visualizzato il messaggio Err. Ripetere l'operazione dopo aver ricontrollato i cablaggi e l'eventuale presenza di ostacoli.

Durante le manovre il display visualizza alcune sigle: oPEN durante l'apertura del motore 1 o 2 e cLoS durante la chiusura del motore 1 o 2.

PASSWORD DI ACCESSO (codE)

Consente di inserire un codice di protezione di accesso alla programmazione della centrale.

E' possibile inserire un codice alfanumerico di quattro caratteri utilizzando i numeri da 0 a 9 e le lettere A-B-C-D-E-F.

Il valore di default è 0000 (quattro zeri) e indica l'assenza di codice di protezione.

In qualsiasi momento è possibile annullare l'operazione di inserimento del codice, premendo contemporaneamente i tasti + e -. Una volta inserita la password è possibile operare sulla centrale, entrando ed uscendo dalla programmazione per un tempo di circa 10 minuti, in modo da consentire le operazioni di regolazione e test delle funzioni.

Sostituendo il codice 0000 con qualsiasi altro codice si abilita la protezione della centrale, impedendo l'accesso a tutti i menu.

Se si desidera inserire un codice di protezione, procedere come segue:

- selezionare il menu Code e premere OK.

- viene visualizzato il codice 0000, anche nel caso sia già stato inserito in precedenza un codice di protezione.

- con i tasti + e - si può variare il valore del carattere lampeggiante.

- con il tasto OK si conferma il carattere lampeggiante e si passa al successivo.

- dopo aver inserito i 4 caratteri compare un messaggio di conferma "CONF".

- dopo alcuni secondi viene ri-visualizzato il codice 0000

- è necessario riconfermare il codice di protezione precedentemente inserito, in modo da evitare inserimenti involontari.

Se il codice corrisponde al precedente, viene visualizzato un messaggio di conferma "oH"

La centrale esce automaticamente dalla fase di programmazione, e per accedere nuovamente ai menu sarà necessario inserire il codice di protezione memorizzato.

IMPORTANTE: ANNOTARE il codice di protezione e CONSERVARLO IN LUOGO SICURO per future manutenzioni. Per rimuovere un codice da una centrale protetta è necessario entrare in programmazione con la password e riportare il codice al valore di default 0000.

IN CASO DI SMARRIMENTO DEL CODICE È NECESSARIO RIVOLGERSI ALL'ASSISTENZA

TECNICA AUTORIZZATA, PER IL RESET TOTALE DELLA CENTRALE.

APPRENDIMENTO REMOTO TRASMETTITORI

Se si dispone di un trasmettitore già memorizzato nella ricevente è possibile effettuare l'apprendimento radio remoto (senza necessità di accedere alla centrale).

IMPORTANTE: La procedura deve essere eseguita con ante in apertura durante la pausa TCA o a cancello aperto se la logica TCA è OFF. La logica REM deve essere ON.

Procedere come segue:

1 Premere il tasto nascosto del trasmettitore già memorizzato.

2 Premere, entro 5s, il tasto del trasmettitore già memorizzato corrispondente al canale da associare al nuovo trasmettitore. Il lampeggiante si accende.

3 Premere entro 10s il tasto nascosto del nuovo trasmettitore.

4 Premere, entro 5s, il tasto del nuovo trasmettitore da associare al canale scelto al punto 2. Il lampeggiante si spegne.

5 La ricevente memorizza il nuovo trasmettitore ed esce immediatamente dalla programmazione.

FUSIBILI E PROTEZIONI

F1: T4A - Fusibile di protezione generale.

F2: Fusibile ripristinabile di protezione uscita alimentazione accessori.

Interviene in caso di sovraccarico o cortocircuito sull'uscita 24Vdc, in tal caso disalimentare la centrale e controllare i collegamenti o la quantità di accessori collegati all'uscita 24Vdc. Una volta ripristinati i collegamenti in modo corretto l'uscita alimentazione accessori tornerà automaticamente in funzione.

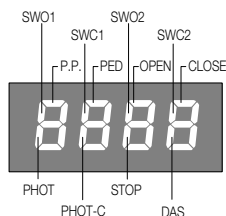
BATTERIA DI EMERGENZA

La centrale TRUST24 comprende la scheda di alimentazione predisposta al collegamento in serie di due batterie 12V 2,1Ah DA.BT2 (opzionali) che consentono il funzionamento dell'automazione anche nel caso di temporanea assenza dell'alimentazione di rete.

Durante il normale funzionamento di rete la scheda TRUST24 provvede alla ricarica delle batterie.

La corrente di carica massima è di 1A, la corrente di carica media è di 300mA. (rispettare la polarità).

DIAGNOSTICA



Ad ogni ingresso è associato un segmento del display che in caso di attivazione si accende, secondo il seguente schema.

Gli ingressi N.C. sono rappresentati dai segmenti verticali.

Gli ingressi N.O. sono rappresentati dai segmenti orizzontali.

La centrale visualizza il messaggio AMP1 o AMP2 in caso di intervento del sensore amperometrico antischiacciamento.

MESSAGGI DI ERRORE

Di seguito sono elencati alcuni messaggi che vengono visualizzati dal display in caso di anomalie di funzionamento:

AMP 1	Errore ostacolo motore 1/antischiacciamento	Verificare presenza di ostacoli sulla corsa dell'anta motore 1
AMP 2	Errore ostacolo motore 2/antischiacciamento	Verificare presenza di ostacoli sulla corsa dell'anta motore 2
ENC 1	Errore encoder 1/rilevamento ostacolo	Verificare il corretto collegamento dell'encoder del motore 1 alla centrale, la presenza di ostacoli sulla corsa dell'anta, il corretto funzionamento dell'encoder.
ENC 2	Errore encoder 2/rilevamento ostacolo	Verificare il corretto collegamento dell'encoder del motore 2 alla centrale, la presenza di ostacoli sulla corsa dell'anta, il corretto funzionamento dell'encoder.
ERR	Errore AUTOSET	Ripetere procedura AUTOSET
ERR 1	Errore verifica circuito motore 1	Verificare collegamenti motore 1. Motore scollegato o non funzionante. Problema su centrale di comando
ERR 2	Errore verifica circuito motore 2	Verificare collegamenti motore 2. Motore scollegato o non funzionante. Problema su centrale di comando
ERR 4	Errore verifica fotocellula PHOTA	Verificare collegamenti, allineamento fotocellula PHOT OP o presenza ostacoli.
ERR 5	Errore verifica fotocellula PHOTC	Verificare collegamenti, allineamento fotocellula PHOT LC o presenza ostacoli.
ERR 8	Errore attivazione ingressi	In fase di autoset è intervenuto un ingresso (START/PP/Open/Close/PED) o uno dei pulsanti (+/-/PG). Ripetere la procedura di autoset
BAR	Intervento ingresso BAR (Bordo sensibile)	Durante la manovra il bordo sensibile ha rilevato un ostacolo
THR N	Intervento protezione termica motore	Surriscaldamento dovuto ad ostacoli permanenti. Sbloccare il cancello e verificare non ci siano punti di attrito.
oud 1	Sovraccarico M1	Superamento della potenza massima. Verificare motore o presenta attriti
oud 2	Sovraccarico M2	Superamento della potenza massima. Verificare motore o presenta attriti



The product shall not be used for purposes or in ways other than those for which the product is intended for and as described in this manual. Incorrect uses can damage the product and cause injuries and damages.
The company shall not be deemed responsible for the non-compliance with a good manufacture technique of gates as well as for any deformation, which might occur during use. Keep this manual for further use.



This manual has been especially written to be use by qualified fitters. Installation must be carried out by qualified personnel (professional installer, according to EN 12635), in compliance with Good Practice and current code.
Make sure that the structure of the gate is suitable for automation.
The installer must supply all information on the automatic, manual and emergency operation of the automatic system and supply the end user with instructions for use.



Packaging must be kept out of reach of children, as it can be hazardous.
For disposal, packaging must be divided the various types of waste (e.g. carton board, polystyrene) in compliance with regulations in force.
Do not allow children to play with the fixed control devices of the product.
Keep the remote controls out of reach of children.
This product is not to be used by persons (including children) with reduced physical, sensory or mental capacity, or who are unfamiliar with such equipment, unless under the supervision of or following training by persons responsible for their safety. Apply all safety devices (photocells, safety edges, etc.) required to keep the area free of impact, crushing, dragging and shearing hazard. Bear in mind the standards and directives in force, Good Practice criteria, intended use, the installation environment, the operating logic of the system and forces generated by the automated system.
Installation must be carried out using safety devices and controls that meet standards EN 12978 and EN 12453.
Only use original accessories and spare parts, use of non-original spare parts will cause the warranty planned to cover the products to become null and void. All the mechanical and electrical parts composing automation must meet the requirements of the standards in force and outlined by CE marking.



An omnipolar switch/section switch with remote contact opening equal to, or higher than 3mm must be provided on the power supply mains.
Make sure that before wiring an adequate differential switch and an overcurrent protection is provided.
Pursuant to safety regulations in force, some types of installation require that the gate connection be earthed.
During installation, maintenance and repair, cut off power supply before accessing to live parts.
Also disconnect buffer batteries, if any are connected.
The electrical installation and the operating logic must comply with the regulations in force.
The leads fed with different voltages must be physically separate, or they must be suitably insulated with additional insulation of at least 1 mm. The leads must be secured with an additional fixture near the terminals.
During installation, maintenance and repair, interrupt the power supply before opening the lid to access the electrical parts
Check all the connections again before switching on the power. The unused N.C. inputs must be bridged.



WASTE DISPOSAL

As indicated by the symbol shown, it is forbidden to dispose this product as normal urban waste as some parts might be harmful for environment and human health, if they are disposed of incorrectly.
Therefore, the device should be disposed in special collection platforms or given back to the reseller if a new and similar device is purchased.
An incorrect disposal of the device will result in fines applied to the user, as provided for by regulations in force.

Descriptions and figures in this manual are not binding. While leaving the essential characteristics of the product unchanged, the manufacturer reserves the right to modify the same under the technical, design or commercial point of view without necessarily update this manual.

TRUST24 CONTROL PANEL

ELECTRICAL CONNECTIONS

The following table shows the electrical connections in Fig. 1:

Terminals	Function	Description
L-N-GND	Supply	Mains input 115-230Vac 50-60Hz
+ BATT -	Batteries	Input for connection of the back-up batteries (accessory)
MOT1	Motor 1	Connector for connection of 24 Vdc MOT1
MOT2	Motor 2	Connector for connection of 24 Vdc MOT2
BLINK	Flashing light	24Vdc flashing connection 4W max.
LOCK	Electric lock	Electric lock connection.
AUX1	AUX 1 auxiliary output	Output with configurable N.O. contact from working parameter AUX1. Max load 500 mA.
+ 24V -	Output 24Vdc	Power supply output accessories 24Vdc/0.5A max. ATTENTION!! With ESA:ON logic, during the Stand-by phase, the power supply of the accessories is interrupted. See ESA Logic
BAR	Sensitive edge	Sensitive bar contact input, a resistor is pre-installed on the terminals of 8,2 KOhm. Resistive bar 8K2: connect the bar to the terminals eliminating the pre-installed resistance as indicated in Figure 1. Mechanical bar: connect the bar in series to the resistance as indicated in Figure 1. The intervention of the bar stops movement of the gate and inverts for approx. 3s.
+AL.ENC.-	Encoder power supply	Encoder power supply Power supply output for Encoder M1 and M2. Use a 3x0,5mm ² cable max. length 10m..
COM	Limit switch common	Common for limit switch inputs SW01/SW02/SWC1/SWC2
SW0/E1	FC/Encoder input 1	Input for limit switch contact Open Motor 1 or for signal Encoder Motor 1
SWC1	FC input	Input for limit switch contact Motor 1 closing
SW0/E2	FC/Encoder 2 input	Input for contact limit switch Open Motor 2 or for signal Encoder Motor 2
SWC2	FC input	Input for limit switch contact Motor 2 closing
PHOT OP	Photocell OPEN	Photocell input enabled in OPENING and CLOSURE (N.C. contact).
PHOT CL	Photocell CLOSE	Photocell input enabled in CLOSURE (N.C. contact).
STOP	STOP	STOP button input (N.C. contact)
OPEN	OPENED	OPEN button input (N.O. contact). You can connect a timer for opening in time slots.
CLOSE	CLOSED	CLOSE button input (N.O. contact).
PED	PEDESTRIAN	Pedestrian button input (N.O. contact), opening command of motor 1, see TPED parameter.
P.P.	Step-by-Step	Step-by-Step button input (N.O. contact). You can connect a timer for opening in time slots.
COM	Common Inputs	Common for the inputs for control and photocells and STOP
AUX2	AUX 2 auxiliary output	Output with configurable N.O. contact from working parameter AUX1. Max load 500 mA.
ANT-SHIELD	Antenna	Integrated radio-receiver board antenna connection (FRONT: Signal - SHIELD: Screen)
EXP1	Extension 1	Expansion connector for serial KNX or pro.UP
EXP2	Extension 2	Expansion connector for serial pro.UP

CONNECTIONS CHECK

- 1) Disconnect power supply.
- 2) Manually release the gates, bring them to approx. half the stroke and lock them again.
- 3) Restore the power supply.
- 4) Give a step by step command using the button connected to the input of the PP, remote control or button <->.
- 5) **The gates must move in opening.**
If this is not the case, simply invert the motor running wires.
- 6) **Using MINV logic, select the motor which must start to move first in opening, see Fig.3.**
- 7) Execute an autoreset procedure (see AUTOSET menu).

AUTOSET

This function is used to set the optimal automation operating values and, at the end of the procedure, the parameters of DISPLACEMENT, WORKING TIME and SLOWDOWN are adjusted.

To autoset, proceed as follows:

- 1) Ensure that in the manoeuvre area of the gates there are no obstacles of any kind.
If necessary, block off the area to prevent access to people, animals, cars, etc.
During the autoset phase, the anti-crushing function is not active.
- 2) Press the PG button to access programming, with the button + select the AUTO function and press PG.
- 3) Select the type of motor used:
ENC Motors with standard encoder
LSU Motors with electromechanical limit switch.
NLSU Motors without limit switch and encoder (timed function automatically calculated between the mechanical stops via amperometric detection)
- 4) Press OK to start the autoset phase.
- 5) The central unit performs a sequence of operations: single partial openings, full openings and closings at different speeds, and so on.
During this phase, the display will show some acronyms that indicate the operation that is being performed at that time:
OPM1/2: motor 1 or 2 in opening phase
CLM1/2: motor 1 or 2 in closing phase.
If the motor movement is opposite to what is indicated on the display, stop the autoset by pressing any of the programming buttons, reverse the +/- wires of the motor and repeat the autoset operation.
- 6) When the autoset phase has ended, the message OK is displayed.
Note:
If the autoset is not successful, an ERR error message is displayed, refer to the Error Message table and proceed accordingly, and then repeat the autoset operation.

PROGRAMMING

Programming of the various functionalities of the control panel is carried out using the LCD display on the control panel and setting the desired values in the programming menu described below.

The parameters menu allows a numerical value to be set to a function, similar to an adjustment trimmer.

The logic menu allows a function to be activated or deactivated, similar to the setting of a dip-switch.

Other special functions follow the parameters and logics menu and can vary according to the software revision.

TO ACCESS PROGRAMMING:

- 1 - Press the <PG> button to display the first "PAR" parameter menu.
- 2 - Choose with button <+> or <-> the menu you intend selecting (PAR>LOG>RAD>NMAN>MACI>RES>AUTO>CODE).
- 3 - Press the <PG> button, the display shows the first function available on the menu.
- 4 - Use the <+> or <-> button to select the function you wish to change.
- 5 - Press the <PG> button to display the value currently set for the selected function.
- 6 - Use the <+> or <-> button to select the value you wish to assign to the function.
- 7 - Press the <PG> button to display the "PRG" signal indicating successful programming.

NOTES:

Pressing <+> and <-> simultaneously within a function menu allows you to return to the top menu without making any changes.

Hold the <+> or <-> button to accelerate the increase/decrease of values.

After 60s standby, the control panel exits programming mode and the display switches off.

Pressing the button <-> with the display off is the same as a step by step command.

On switching on the board, the software version is displayed for approx. 5s.

PARAMETERS, LOGICS AND SPECIAL FUNCTIONS

The following table describes the individual functions available in the control panel.

PARAMETRS (PRr)			
MENU	FUNCTION	MIN-MAX-(Default)	MEMO
t _{cA}	Automatic closure time Active only with "TCA"=ON logic. At the end of the time set, the control panel commands a closure manoeuvre.	3-240-(40s)	
t _{PEd}	Adjusts the opening percentage of motor 1 (pedestrian function). Value is expressed as a percentage (99% complete opening of the gate).	1-99 (50)	
F _{So 1}	Adjusts the motor 1 OPENING speed during the normal phase. Value expressed as a percentage.	50-99 (99%)	
F _{Sc 1}	Adjusts the motor 2 CLOSING speed during the normal phase. Value expressed as a percentage.	50-99 (99%)	
F _{So2}	Adjusts the motor 2 OPENING speed during the normal phase. Value expressed as a percentage.	50-99 (99%)	
F _{Sc2}	Adjusts the motor 2 s CLOSING peed during the normal phase. Value expressed as a percentage.	50-99 (99%)	
S _{Lo 1}	Adjusts the motor 1 OPENING speed during the slowdown phases*. Value expressed as a percentage.	10-50 (25%)	
S _{Lc 1}	Adjusts the motor 1 CLOSING speed during the slowdown phases*. Value expressed as a percentage.	10-50 (25%)	
S _{Lo2}	Adjusts the motor 2 OPENING speed during the slowdown phases*. Value expressed as a percentage.	10-50 (25%)	
S _{Lc2}	Adjusts the motor 2 CLOSING speed during the slowdown phases*. Value expressed as a percentage.	10-50 (25%)	
t _{dNo}	Mot.2 opening delay time Adjusts the delay time in opening of motor 2 compared to motor 1	0-15-(2s)	
t _{dNc}	Mot.1 closure delay time Adjusts the delay time in closure of motor 1 compared to motor 2	0-40-(3s)	
t _{SN 1}	Adjusts the slowdown phase in the opening and closing of the M1 motor. Value expressed as a percentage on the entire run.	1-99 (20%)	
t _{SN2}	Adjusts the slowdown phase in the opening and closing of the M2 motor. Value expressed as a percentage on the entire run.	1-99 (20%)	
P _{No 1}	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device* (amperometric sensor) during the opening phase at normal speed - Motor 1	1-99-(30%)**	
P _{Nc 1}	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device* (amperometric sensor) during the closure phase at normal speed - Motor 1	1-99-(30%)**	
P _{No2}	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device* (amperometric sensor) during the opening phase at normal speed - Motor 2	1-99-(30%)**	
P _{Nc2}	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device* (amperometric sensor) during the closure phase at normal speed - Motor 2	1-99-(30%)**	
P _{So 1}	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device* (amperometric sensor) during the opening phase at slowdown speed - Motor 1	1-99-(30%)**	
P _{Sc 1}	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device* (amperometric sensor) during the closure phase at slowdown speed - Motor 1	1-99-(30%)**	
P _{So2}	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device* (amperometric sensor) during the opening phase at slowdown speed - Motor 2	1-99-(30%)**	
P _{Sc2}	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device* (amperometric sensor) during the closure phase at slowdown speed - Motor 2	1-99-(30%)**	
t _{LS}	SERL (Service light) enabling time outputs AUX1/AUX2. On each manoeuvre, the contact closes for the time set. See connection screen Figure 5/6	1-240-(60s)	
t _{2ch}	Enabling time of outputs AUX1/AUX2 when set as second radio channel. 0: Bistable output, the status of the output switches on each command received. 1-250: switching time in seconds	0-250-(1s)	
t _{Lc}	Electric lock enabling time. Value expressed in 1/10s (0=0s - 50=5s)	0-50 (10=1s)	
u _{Lc}	Electric lock power supply voltage. 0: 12V - 1:24V	0-1-(0)	

SASc	Sets a short inversion once the closure limit switch point has been reached. It may be useful to facilitate the manual release of the gate. Value expressed in 1/10 (0=0s - 40=4s)	0-40 (10)	
SASo	Sets a short inversion once the opening limit switch point has been reached. It may be useful to facilitate the manual release of the gate. Value expressed in 1/10 (0=0s - 40=4s)	0-40 (5)	
SEAv	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device (encoder) during the phase at normal speed. 0:Off -1: minimum sensitivity - 99: maximum sensitivity	0-99-(1%)	
SEAr	Adjusts the intervention threshold of the anti-crushing device (encoder) during the slowdown phase*. 0:Off -1: minimum sensitivity - 99: maximum sensitivity	0-99-(1%)	
AUX 1	Configures the AUX1 output operating mode. 0: SCA output (default) 1: radio 2ch output 2: courtesy light output (based on the time set by TLS parameter). See Fig.5 3: zone light output (always on with motor in motion and during TCA count). See Fig.5. 4: Photo-test Used to power the transmitters of the photocells in TEST mode. 5: Flashing output, copies the behaviour of the BLINK output 6: Alarm output. If the photocells remain engaged for over double the TCA set time, the contact closes. ATTENTION!! The 24Vdc LED lamps, due to inrush current, cannot be directly connected to the AUX outputs, use a decoupling relay.	0-6 (0)	
AUX2	Configures the AUX2 output operating mode. 0: SCA output (default) 1: radio 2ch output 2: courtesy light output (based on the time set by TLS parameter). See Fig.6 3: zone light output (always on with motor in motion and during TCA count). See Fig.6. 4: Photo-test Used to power the transmitters of the photocells in TEST mode. 5: Flashing output, copies the behaviour of the BLINK output 6: Alarm output. If the photocells remain engaged for over double the TCA set time, the contact closes. ATTENTION!! The 24Vdc LED lamps, due to inrush current, cannot be directly connected to the AUX outputs, use a decoupling relay.	0-6 (1)	
* ATTENTION: FURTHER SETTING OF THESE PARAMETERS CAN BE DANGEROUS. COMPLY WITH LEGISLATION IN FORCE! With the motors without a limit switch and/or encoder, adjust the sensitivity of the sensor that causes stoppage during the slowdown phase. ** 1: minimum force/torque - 99: maximum force/torque. <i>The control panel avails of two anti-crushing devices: the amperometric sensor (adjusted by parameters PMO1/2-PMC1/2-PSO1/2-PSC1/2) and the encoder (adjusted by the SEAv and SEAr parameters).</i> <i>Using the Autoset procedure, the sensitivity of the amperometric sensor is adjusted by default, while the encoder (with default setting) only activates if the gate stops completely following impact.</i> <i>You are advised to only use a system at a time, giving preference to the amperometric sensor, whose response time is less.</i>			

LOGIC (LoG)			
MENU	FUNCTION	ON-OFF- (Default)	MEMO
tAR	Enables and disables automatic closure. On: automatic closure enabled. Off = automatic closure disabled	(ON)	
ibL	Enables or disables the shared function. On: shared function enabled. The S.S. or transmitter impulse has no effect during the opening phase. Off: apartment complex function disabled.	(OFF)	
ibcA	Enables or disables the condominium function during TCA counting. On: apartment complex function enabled. The PP or transmitter pulse has no effect during TCA counting. Off: apartment complex function disabled.	(OFF)	
PP	Select the operating mode of the "P.P. button" and the transmitter. On: "Operation"; OPEN> CLOSE > OPEN> Off: "Operation"; OPEN>STOP>CLOSE>STOP>	(OFF)	
PrE	Enables or disables pre-flashing. On: Pre-flashing enabled. The flashing light activates 3s before the motor starts. Off: Pre-flashing disabled.	(OFF)	

ScL	Enables and disables rapid closure. On: rapid closure enabled. With the gate open or in the opening phase, intervention of the photocell causes automatic closure 3 s after complete opening. Active only with TCA:ON Off = rapid closure disabled	(OFF)	
htr	Person present function enabled or disabled. On: Person Present Operation The APRE/CHIUDE button must be kept pressed throughout the manoeuvre. Opening the STOP input stops the motor. All the safety inputs are disabled. Off: Automatic/semi-automatic operation.	(OFF)	
LtclR	Selection of the flashing light operating mode during the TCA time On: Flashing indicator light on during TCA Off: Flashing indicator light off during TCA	(OFF)	
nblH	Sets the BLINK flashing output operating mode. On: The output provides intermittent voltage during the manoeuvre phase (2 flashes per second). Off: The output provides continuous voltage during the manoeuvre phase.	(OFF)	
tSt1	Enables or disables the photocells check on the PHOT Op input, enabled both in closure and in opening. On: Check enabled. If the check has a negative outcome, no manoeuvre is commanded. See Fig.5/6 - "PHOTO TEST". (AUX=4) Off: Check the photocells on each disabled manoeuvre. This setting requires maintenance of photocells every 6 months.	(OFF)	
tSt2	Enables or disables the photocells check on the PHOT Cl input, enabled both in closure and in opening. On: Check enabled. If the check has a negative outcome, no manoeuvre is commanded. See Fig.5/6 - "PHOTO TEST". (AUX=4) Off: Check the photocells on each disabled manoeuvre. This setting requires maintenance of photocells every 6 months.	(OFF)	
tSt3	Enables or disables the BAR input TEST. Activation of the TEST function is only possible using items SC.RF and RF/RF.SUN, consult the specific instructions. On: Check enabled. If the check has a negative outcome, no manoeuvre is commanded. See Fig.4 - "BAR TEST". (AUX=4) Off: Test disabled.	(OFF)	
PhcL	Selection of the PHOT CL input operating mode. On: PHOT CL input enabled only in closure. In closure: opening of the contact causes stoppage of the motor and instantaneous inversion of the running direction (opens). Off: Active PHOT CL input both in closure and opening. In opening: opening of the contact caused by stoppage of the motor, when the photocell is free, motor opening restarts. In closure: opening of the contact causes stoppage of the motor, when the photocell is free, the motor running direction inverts (opens).	(OFF)	
mot	Selection of the motors 1 or 2 operating mode. On: Use for a single motor, connected to output M1 Off: Use for two motors.	(OFF)	
nInu	Motors start order: On: motor 2 starts first in opening. Off: motor 1 starts first in opening.	(OFF)	
RoPF	Enables or disables the "Forced opening function without mains) function (can only be enabled with the emergency batteries connected and working). On: Function enabled. In the event of a power cut, before the emergency battery goes completely flat, the control panel forces an opening manoeuvre. The automation remains open until the mains power supply is restored. Off: Function not enabled.	(OFF)	
hAn	Enables or disables inversion strike. On: Function enabled. Before each opening movement, the control panel commands a 2s movement in the opposite direction to facilitate release of the solenoid valve. Off: Function disabled.	(OFF)	
blco	Enables or disables the block in opening function. On: Block function enabled. . Off: Block function disabled.	(OFF)	

bLcc	Enables or disables the block in closure function. On: block function enabled. Off: Block function disabled.	(OFF)	
nLoc	Selects the type of electric lock used. On: Magnetic electric lock, normally powered according to the Vloc setting. Output enabled with gate closed. Off: Latch electric lock, normally not powered. Before each opening movement, it is supplied according to the Vloc setting for the time set by the TLOC parameter.	(OFF)	
cUAr	Enables or disables the cloned ARC transmitters. On: The AK series transmitters closed from an ARC transmitter already stored are enabled. Off: The cloned transmitters are not enabled.	(ON)	
rEn	Enables or disables remote learning of the radio transmitters, as indicated in the "Transmitters remote learning" paragraph. On: Remote learning enabled. Off: Remote learning disabled.	(ON)	
ESR	Enables or disables the "ESA" energy saving functionality. On: The control unit, once the manoeuvre has terminated and enabling time is up of the service light, removes the power supply to the accessories output, setting in stand-by status. <i>The power supply of the accessories however remains enabled, only for the necessary time, if the AUX1/AUX2 parameters need it.</i> Off: Energy saving disabled. To use if you want to have the accessories power supply always enabled, for example if using 24 Vdc, or other devices that need to be always powered.	(ON)	

RADIO (rRd)

MENU	FUNZIONE
PP	Selecting this function, the receiver sets in standby (Push) of a transmitter code to assign to the step-step function. Press the transmitter key you intend to assign to this function. If the code is valid, it is saved and the message OK is displayed
2ch	Selecting this function, the receiver sets in standby (Push) of a transmitter code to assign to the second radio channel. Press the transmitter key you intend to assign to this function. If the code is valid, it is saved and the message OK is displayed
PEd	Selecting this function, the receiver sets in standby (push) of a transmitter code to assign to the pedestrian opening function (see TPED parameter). Press the transmitter key you intend to assign to this function. If the code is valid, it is saved and the message OK is displayed
StoP	Selecting this function, the receiver sets in standby (Push) of a transmitter code to assign to the STOP function. Press the transmitter key you intend to assign to this function. If the code is valid, it is saved and the message OK is displayed
n tH	Selecting this function, the LCD display shows the number of transmitters currently saved in the receiver.
cLr	Selecting this function, the receiver sets in standby (Push) of a transmitter code to delete from the memory. If the code is valid, it is cancelled and the message OK is displayed
rEr	Completely deletes the receiver memory. Confirmation is required of the operation. By selecting this function, the receiver sets in standby (Push) of a new PGM press to confirm the operation. At the end of the deletion, the message OK is displayed.

NUMBER OF MANOEUVRES (nRn)

It displays the number of complete cycles (open+close) carried out by automation. The first press of the <PG> button displays the first 4 digits, the second press displays the last 4. e.g. <PG> 00 12 >>> <PG> 3456: executed 123.456 cycles.

MAINTENANCE CYCLES (nRc !)

This function allows you to enable the maintenance signal request after a number of manoeuvres established by the installation technician. To enable and select the number of manoeuvres, proceed as follows:
Press the <PG> button. The display shows OFF, which indicates the function is disabled (default value).
With the <+> and <-> buttons, select one of the numerical values proposed (from OFF to 100). The values should be intended as hundreds of manoeuvre cycles (e.g.: the value 50 indicates 5000 manoeuvres). Press the OK button to enable the function. The display shows the message PROG. The maintenance request is signalled to the user while maintaining the flashing indicator light on for another 10 s after conclusion of the opening or closure manoeuvre.

RESET (rE5)

Control panel RESET ATTENTION!: It returns the control panel to the default values.

Pressing the <PG> button for the first time causes the RES message to flash; pressing the <PG> button again resets the control panel.

Note: The transmitters are not deleted from the receiver or the access password.

All the logic and all the parameters are brought to the default values and it is therefore necessary to repeat the autoset procedure.

AUTOSET (AUtO)

This function is used to set the optimal automation operating values and, at the end of the procedure, the parameters of DISPLACEMENT, WORKING TIME and SLOWDOWN are adjusted.

To autoset, proceed as follows:

Ensure that there are no obstacles in the operating area of the gates, if necessary, cordon off the area to prevent access to people, animals, cars, etc.

During the autoset phase, the anti-crushing function is not active.

b) Select the *AUtO* function and press OK.

c) Select with the button <+> or <-> the sub-menu *nL5U*, *L5U* or *Enc* according to the presence of the limit switch and/or encoder:

nL5U: if the motor is without a limit switch and encoder

L5U: if the motor is equipped with a limit switch and encoder

Enc: if the motor is equipped with an encoder and without a limit switch.

d) having selected the item, press OK to start the autoset phase.

The central panel executes a series of manoeuvres for learning of the gate stroke and for configuration of the parameters.

Initially both the gates are brought to the opening position, then after a few opening and closure manoeuvres at different speeds, of one or both gates, the control panel displays the message OK. If the operation does not have a positive outcome, the ERR message is displayed. Repeat the operation after checking the wiring and the presence of obstacles

During the manoeuvres, the display shows each code: *oPEn* during opening of motor 1 or 2 and *cLo5* during closure of motor 1 or 2.

PASSWORD (codE)

It allows you to enter the access protection code to control panel programming.

You can enter an alphanumeric code of four characters using the numbers from 0 to 9 and the letters A-B-C-D-E-F.

The default value is 0000 (four zeros) and indicates the absence of the protection code.

At any time, you can cancel the code entering operation, pressing the + and - keys simultaneously. Once the password is entered, you can operate the control panel, entering and exiting programming for a time of approx. 10 minutes, to allow the adjustment and test operations of the functions.

By replacing the code 0000 with any other code, you enable protection of the control panel, preventing access to all the menus.

If you want to enter a protection code, proceed as follows:

- select the Code menu and press OK.
- the code 0000 is displayed, even if a protection code has already been previously entered.
- use the + and - keys to change the value of the flashing character.
- the OK key confirms the flashing character and moves on to the next one.
- after entering the 4 characters, a "CONF" confirmation message appears.
- after a few seconds, the code 0000 is displayed again.
- it is necessary to reconfirm the previously entered protection code in order to avoid unintentional entries.

If the code corresponds to the previous one, an "OK" confirmation message is displayed.

The control panel automatically exits the programming phase and to access the menu again, the saved protection code will be necessary.

IMPORTANT: NOTE the protection code and KEEP IT IN A SAFE PLACE for future maintenance. To remove a code from a protected control panel, you should enter programming with the password and bring the code to the default value 0000.

IF THE CODE IS LOST, IT IS NECESSARY TO CONTACT THE AUTHORISED TECHNICAL SERVICE CENTRE FOR A TOTAL RESET OF THE CONTROL PANEL.

TRANSMITTERS REMOTE LEARNING

If you have a transmitter already stored in the receiver, it is possible to carry out radio remote learning (without having to access the control panel).

IMPORTANT: The procedure must be carried out with the gate in opening during the TCA pause or the gate open if the TCA logic is OFF. The REM logic must be ON.

Proceed as follows:

- 1 Press the hidden key of the transmitter already stored.
- 2 Press, within 5s, the key of the transmitter already stored corresponding to the channel to associate with the new transmitter. The flashing light comes on.
- 3 Press, within 10s, the hidden key of the new transmitter.
- 4 Press, within 5s, the key of the new transmitter to associate with the channel chosen in point 2. The flashing light goes out.
- 5 The receiver memorises the new transmitter and immediately exits programming.

FUSES AND GUARDS

F1: T4A - Main safety fuse.

F2: Resettable safety fuse for accessories power supply output.

Intervenes in the event of overload or short circuit on 24 Vdc output. In this case, disconnect the control panel and check the connections or the quantity of accessories connected to the 24Vdc output. Once the connections are reset in correct mode, the accessories power supply output will automatically start working again.

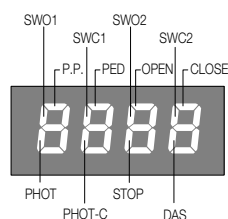
EMERGENCY BATTERY

The TRUST24 control panel includes the power supply board prepared for connection in series of two batteries 12V 2,1Ah DA.BT2 (optional) which enable operation of the automation also in the event of temporary absence of the mains power supply.

During normal operation of the mains, the TRUST24 board recharges the batteries.

The maximum load current is 1A, the average loading current is 300mA. (respect polarity).

DIAGNOSTICS



On each input, a display segment is associated which in the event of activation switches on, according to the following board.

The N.C. inputs are represented by the vertical segments.

The N.O. outputs are represented by the vertical segments.

The control panel displays the message AMP 1 or AMP2 in the event of intervention of the anti-crushing device amperometric sensor.

ERROR MESSAGES

The list is displayed of some messages which are shown on the display in the event of an operating anomaly:

AMP1	Motor 1 obstacle error/anti-crushing	Check the presence of obstacles on the stroke of the motor gate 1
AMP2	Motor 2 obstacle error/anti-crushing	Check the presence of obstacles on the stroke of the motor gate 2
Enc1	Encoder 1 error/obstacle detection	Check correct connection of the encoder of motor 1 to the control panel, the presence of obstacles on the stroke of the gate and correct operation of the encoder.
Enc2	Encoder 2 error/obstacle detection	Check correct connection of the encoder of motor 2 to the control panel, the presence of obstacles on the stroke of the gate and correct operation of the encoder.
Err	AUTOSET error	Repeat autosest procedure
Err1	Motor 1 circuit test error	Check motor 1 connections. Motor disconnected or not working. Problem on control panel
Err2	Motor 2 circuit check error	Check motor 2 connections. Motor disconnected or not working. Problem on control panel
Err4	PHOTA photocell test error	Check connections, alignment of the photocell PHOT OP or obstacles present.
Err5	PHOTC photocell test error	Check connections, alignment of the photocell PHOT LC or obstacles present.
Err8	Inputs enabling error	During the autosest phase, an input activated (START/PP/Open/Close/PED) or one of the buttons (+/-/PG) activated. Repeat the autosest procedure.
bar	BAR input intervention (sensitive edge)	During the manoeuvre, the sensitive edge detected an obstacle.
thrN	Motor thermal switch safety device intervention	Overheating due to permanent obstacles. Release the gate and check there are no friction points.
oud1	Overload M1	Maximum power exceeded. Check motor or presence of friction.
oud2	Overload M2	Maximum power exceeded. Check motor or presence of friction.



Виріб не можна використовувати для цілей або способами, відмінними від тих, для яких він призначений і які описано в цьому посібнику. Неправильне використання може пошкодити виріб і спричинити травми та ушкодження. Виробник не несе відповідальності за недотримання належної технології монтажу воріт, а також за будь-які де-формації, які можуть виникнути під час експлуатації. Зберігайте цей посібник для подальшого використання.



Ця інструкція була спеціально написана для використання кваліфікованими фахівцями. Монтаж повинен виконуватися кваліфікованим персоналом (професійним монтажником, згідно з EN 12635), відповідно до належної практики та чинних норм. Переконайтеся, що конструкція воріт підходить для автоматизації. Монтажник повинен надати всю інформацію про автоматичну, ручну та аварійну роботу автоматичної системи, а також надати кінцевому користувачеві інструкцію з експлуатації.



Упаковку слід зберігати в недоступному для дітей місці, оскільки вона може бути небезпечною. Для утилізації упаковку необхідно розділити на різні види відходів (наприклад, картон, полістирол) відповідно до чинних норм. Не дозволяйте дітям гратися з фіксованими пристроями керування виробу. Зберігайте пульт дистанційного керування в недоступному для дітей місці. Цей виріб не призначений для використання особами (включаючи дітей) з обмеженими фізичними, сенсорними або розумовими здібностями, або тими, хто не знайомий з таким обладнанням, за винятком випадків, коли вони перебувають під наглядом або після навчання, проведеного особами, відповідальними за їхню безпеку. Застосовуйте всі захисні пристрої (фотоелементи, захисні датчики тощо), необхідні для того, щоб захистити зону від ударів, руйнування, перетягування та порізів. Враховуйте чинні стандарти та директиви, критерії належної практики, цільове використання, середовище встановлення, логіку роботи системи та сили, що генеруються автоматизованою системою. Монтаж повинен виконуватися з використанням запобіжних пристроїв і засобів керування, які відповідають стандартам EN 12978 і EN 12453.

Використовуйте лише оригінальні комплектуючі та запасні частини, використання неоригінальних запасних частин призведе до анулювання гарантії на продукцію. Всі механічні та електричні частини, що входять до складу автоматики, повинні відповідати вимогам чинних стандартів і позначені маркуванням CE.



В мережі живлення повинен бути передбачений багатополусний вимикач/секційний вимикач з дистанційним розмиканням контактів з проміжком, що дорівнює або перевищує 3 мм.

Перед підключенням переконайтеся, що передбачено відповідний диференціальний вимикач і захист від перенапруги.

Відповідно до чинних правил безпеки, деякі типи монтажу вимагають заземлення живлення воріт.

Під час монтажу, технічного обслуговування та ремонту відключіть електроживлення перед доступом до частин, що знаходяться під напругою.

Також від'єднайте буферні акумулятори, якщо вони підключені.

Електрична установка і логіка роботи повинні відповідати чинним нормам і правилам.

Провідники з різною напругою повинні бути фізично відокремлені, або належним чином ізольовані з додатковою ізоляцією не менше 1 мм. Провідники повинні бути закріплені додатковим кріпленням біля клем.

Під час монтажу, технічного обслуговування та ремонту відключіть електроживлення, перш ніж відкривати кришку для доступу до електричних частин. Перед увімкненням живлення ще раз перевірте всі з'єднання. Невикористані входи N.C. (нормально замкнені) повинні бути перекриті.

УТИЛІЗАЦІЯ ВІДХОДІВ



Як показано символом, цей виріб заборонено утилізувати разом зі звичайними побутовими відходами, оскільки деякі його частини можуть бути шкідливими для навколишнього середовища та здоров'я людини, якщо їх утилізувати неправильно.

Тому пристрій слід утилізувати на спеціальних платформах для збору або повернути продавцю, якщо буде придбано новий аналогічний пристрій.

Неправильна утилізація пристрою призведе до накладення на користувача штрафів, передбачених чинним законодавством.

Описи та малюнки в цьому посібнику не є обов'язковими. Залишаючи основні характеристики виробу незмінними, виробник залишає за собою право змінювати їх з технічної, дизайнерської або комерційної точки зору без обов'язкового оновлення цього посібника.

БЛОК УПРАВЛІННЯ TRUST24

ЕЛЕКТРИЧНІ З'ЄДНАННЯ

У таблиці нижче описані електричні з'єднання, показані на рис. 1:

Клеми	Функція	Опис
L-N-GND	Живлення	Вхід живлення 115-230 В змінного струму 50-60 Гц
+ BATT -	Батареї	Вхід для підключення буферних батарей (комплектуючі)
MOT1	Мотор 1	Роз'єм для підключення MOT1 24 В постійного струму
MOT2	Мотор 2	Роз'єм для підключення MOT2 24 В постійного струму
BLINK	Сигнальна лампа	Роз'єм для підключення сигнальної лампи 24 В постійного струму, макс. 4 Вт.
LOCK	Електричний замок	Роз'єм для підключення електричного замка.
AUX1	Допоміжний вихід AUX 1	Вихід з нормально замкненим контактом, що налаштовується за допомогою робочого параметра AUX1. Потужність макс. 500 мА.
+ 24V -	Вихід 24 В постійного струму	Вихід додаткового джерела живлення 24 В постійного струму/0,5 А макс. УВАГА! У разі використання логіки ESA:ON живлення додаткового обладнання переривається під час фази очікування. Див. логіку ESA
BAR	Чутлива кромка	Вхід чутливої кромки, на клемах попередньо встановлений резистор 8,2 кОм. Резистивний датчик 8K2: підключіть датчик до клем, усунувши попередньо встановлений резистор, як показано на рис. 1. Механічна перемикач: підключіть перемикач послідовно з резистором, як показано на рисунку 1. Спрацьовування перемикача зупиняє рух воріт і повертає їх у зворотний бік приблизно на 3 секунди.
+AL.ENC.-	Живлення енкодера	Живлення енкодера Вихід живлення для енкодерів M1 і M2. Використовуйте кабель 3x0,5 мм ² макс. довжиною 10 м..
COM	Кінцевий вимикач загальний	Спільний для входів кінцевих вимикачів SW01/SW02/SWC1/SWC2
SW0/E1	Вхід ПЧ/Енкодера 1	Вхід для контакту кінцевого вимикача Open Мотор 1 або для сигналу Енкодера Мотор 1
SWC1	Вхід ПЧ	Вхід для контакту кінцевого вимикача замикання мотора 1
SW0/E2	Вхід ПЧ/Енкодера 2	Вхід для контакту кінцевого вимикача Open Мотор 2 або для сигналу Енкодера Мотор 2
SWC2	Вхід ПЧ	Вхід для контакту кінцевого вимикача замикання мотора 2
PHOT OP	Фотоелемент OPEN	Вхід фотоелемента, активний в режимах OPEN і CLOSE (нормально замкнений контакт).
PHOT CL	Фотоелемент CLOSE	Вхід фотоелемента, активний в режимі CLOSE (нормально замкнений контакт).
STOP	STOP	Вхід для кнопки STOP (нормально замкнений контакт).
OPEN	ВІДКРИТТЯ	Вхід кнопки OPEN (нормально замкнений контакт). Є можливість підключення таймера для відкриття в межах часових діапазонів.
CLOSE	ЗАКРИТТЯ	Вхід для кнопки CLOSE (нормально замкнений контакт).
PED	ПІШОХІДНЕ ВІДКРИТТЯ	Вхід для пішохідної кнопки (нормально розімкнений контакт), керує відкриттям мотора 1, див. параметр TPED.
P.P.	Покрокове відкриття	Вхід для кнопки покрокового відкриття (нормально розімкнений контакт). Є можливість підключення таймера для відкриття в межах часових діапазонів.
COM	Спільні роз'єми	Загальні входи для входів управління, фотоелементів і STOP
AUX2	Допоміжний вихід AUX 2	Вихід з нормально замкненим контактом, що налаштовується за допомогою робочого параметра AUX1. Потужність макс. 500 мА.
ANT-SHIELD	Антенa	Підключення антени для інтегрованої плати радіоприймача (ANT: сигнал - SHIELD: екран)
EXP1	Розширення 1	Роз'єм розширення для послідовного KNX або pro.UP
EXP2	Розширення 2	Роз'єм розширення для послідовного з'єднання pro.UP

ПЕРЕВІРКА З'ЄДНАНЬ

- 1) Відключіть живлення.
- 2) Вручну розблокуйте стулки, підведіть їх приблизно на половину ходу і знову заблокуйте.
- 3) Відновіть живлення.
- 4) Подайте команду покрокового відкриття за допомогою кнопки, підключеної до входу PP, пульта дистанційного керування або кнопки <->.
- 5) **Стулки повинні рухатися в напрямку відкриття.**
Якщо це не так, просто поміняйте місцями робочі дроти мотора.
- 6) **Використовуючи логіку MINV, виберіть мотор, який повинен почати маневр відкриття першим, див. Рис.3.**
- 7) Виконайте процедуру автоналаштування (див. меню АВТОНАЛАШТУВАННЯ).

АВТОНАЛАШТУВАННЯ

Ця функція використовується для встановлення оптимальних робочих значень для автоматики і, в кінці операції, для налаштування параметрів ПЕРЕМІЩЕННЯ, ЧАСУ РОБОТИ та УПОВІЛЬНЕННЯ.

Щоб виконати автоматичне налаштування, зробіть наступне:

- 1) Переконайтеся, що в зоні маневрування стулки немає жодних перешкод.
У разі необхідності огородіть зону, щоб запобігти доступу людей, тварин, автомобілів тощо.
Під час фази автоматичного налаштування функція захисту від роздавлювання не активна.
- 2) Натисніть кнопку PG для доступу до програмування, за допомогою кнопки + виберіть функцію AUTO і натисніть кнопку PG.
- 3) Виберіть тип використовуваного мотора:
ENC Мотори зі стандартним енкодером
LSU Мотори з електромеханічним кінцевим вимикачем.
NLSU Мотори без кінцевого вимикача і датчика (функція синхронізації автоматично розраховується між механічними стопорами за допомогою амперметричного визначення)
- 4) Натисніть ОК, щоб розпочати автоматичне налаштування.
- 5) Блок управління виконує послідовність маневрів: одиночні часткові відкриття, повні відкриття і закриття з різною швидкістю тощо. Під час цієї фази на дисплеї відображаються деякі скорочення, що вказують на операцію, яку він виконує в цей момент:
OPM1/2: у фазі відкриття мотора 1 або 2
CLM1/2: закриття мотора 1 або 2.
Якщо рух мотора протилежний тому, що показано на дисплеї, перервіть автоналаштування, натиснувши будь-яку кнопку програмування, поміняйте місцями дроти +/- мотора і повторіть операцію автоналаштування.
- 6) Після завершення фази автоналаштування на дисплеї з'явиться повідомлення ОК.

Примітка:

Якщо автоналаштування не вдалося, з'явиться повідомлення про помилку ERR, зверніться до таблиці повідомлень про помилки і дійте відповідно, а потім повторіть операцію автоналаштування.

ПРОГРАМУВАННЯ

Програмування різних функцій блоку управління здійснюється за допомогою LCD-дисплею на борту блоку управління та встановлення потрібних значень у меню програмування, описаних нижче.

Меню параметрів дозволяє призначити числове значення функції так само, як і для регулятора.

Меню логіки дозволяє активувати або деактивувати функцію так само, як і в налаштуванні dir-перемикача.

Інші спеціальні функції слідує за меню параметрів та логічним меню і можуть відрізнятися залежно від версії програмного забезпечення.

ДОСТУП ДО ПРОГРАМУВАННЯ:

- 1 - Натисніть кнопку <PG>, дисплей перейде до першого меню параметрів "PAR".
- 2 - За допомогою кнопок <+> або <-> виберіть потрібне меню (PAR>LOG>RAD>NMAN>MACI>RES>AUTO>CODE).
- 3 - Натисніть кнопку <PG>, на дисплеї з'явиться перша доступна функція в меню.
- 4 - За допомогою кнопок <+> або <-> виберіть функцію, яку ви хочете змінити.
- 5 - Натисніть кнопку <PG>, на дисплеї відобразиться поточне встановлене значення для обраної функції.
- 6 - За допомогою кнопок <+> або <-> виберіть значення, яке ви хочете призначити функції.
- 7 - Натисніть кнопку <PG>, на дисплеї з'явиться сигнал "PRG", що свідчить про успішне програмування.

ПРИМІТКИ:

Одночасне натискання клавіш <+> і <-> у меню функцій дозволяє повернутися до верхнього меню без внесення будь-яких змін.

Продовжуйте натискати кнопку <+> або <-> для прискорення збільшення/зменшення значень.

Через 60 секунд блок управління вийде з режиму програмування і вимкне дисплей.

Натискання кнопки <-> при вимкненому дисплеї еквівалентно покроковій команді.

Коли плата увімкнена, версія програмного забезпечення відображається протягом приблизно 5 секунд.

ПАРАМЕТРИ, ЛОГІКА ТА СПЕЦІАЛЬНІ ФУНКЦІЇ

У наведених нижче таблицях описані окремі функції, доступні в блоці управління.

ПАРАМЕТРИ (PAr)			
МЕНЮ	ФУНКЦІЯ	MIN-MAX-(за замовчуванням)	ПАМ'ЯТКА
tсА	Час автоматичного закриття. Активний лише за умови, що логіка "TCA"=ON. Після закінчення встановленого часу блок управління подає команду на закриття.	3-240-(40с)	
tPEd	Регулює відсоток відкриття мотора 1 (пішохідний режим). Значення виражено у відсотках (99% повне відкриття воріт).	1-99 (50)	
FSo 1	Регулює швидкість відкриття мотора 1 під час фази нормальної швидкості. Значення виражено у відсотках.	50-99 (99%)	
FSc 1	Регулює швидкість закриття мотора 1 під час фази нормальної швидкості. Значення виражено у відсотках.	50-99 (99%)	
FSo2	Регулює швидкість відкриття мотора 2 під час фази нормальної швидкості. Значення виражено у відсотках.	50-99 (99%)	
FSc2	Регулює швидкість закриття мотора 2 під час фази нормальної швидкості. Значення виражено у відсотках.	50-99 (99%)	
SLo 1	Регулює швидкість відкриття мотора 1 під час фази уповільнення. Значення виражено у відсотках.	10-50 (25%)	
SLc 1	Регулює швидкість закриття мотора 1 під час фази уповільнення. Значення виражено у відсотках.	10-50 (25%)	
SLo2	Регулює швидкість відкриття мотора 2 під час фази уповільнення. Значення виражено у відсотках.	10-50 (25%)	
SLc2	Регулює швидкість закриття мотора 2 під час фази уповільнення. Значення виражено у відсотках.	10-50 (25%)	
tдПо	Час затримки відкриття мотора 2 Регулює час затримки відкриття мотора 2 відносно мотора 1	0-15-(2с)	
tдПс	Час затримки закриття мотора 1 Регулює час затримки закриття мотора 1 відносно мотора 2	0-40-(3с)	
tSN 1	Регулює час затримки відкриття та закриття мотора M1. Значення виражено у відсотках від усього ходу.	1-99 (20%)	
tSN2	Регулює час затримки відкриття та закриття мотора M2. Значення виражено у відсотках від усього ходу.	1-99 (20%)	
PNo 1	Регулює поріг спрацювання пристрою захисту від роздавлювання* (амперометричний датчик) під час фази відкриття з нормальною швидкістю - мотор 1.	1-99-(30%)**	
PNc 1	Регулює поріг спрацювання пристрою захисту від роздавлювання* (амперометричний датчик) під час фази закриття з нормальною швидкістю - мотор 1.	1-99-(30%)**	
PNo2	Регулює поріг спрацювання пристрою захисту від роздавлювання* (амперометричний датчик) під час фази відкриття з нормальною швидкістю - мотор 2.	1-99-(30%)**	
PNc2	Регулює поріг спрацювання пристрою захисту від роздавлювання* (амперометричний датчик) під час фази закриття з нормальною швидкістю - мотор 2.	1-99-(30%)**	
PSo 1	Регулює поріг спрацювання пристрою захисту від роздавлювання* (амперометричний датчик) під час фази відкриття з уповільненням - мотор 1.	1-99-(30%)**	
PSc 1	Регулює поріг спрацювання пристрою захисту від роздавлювання* (амперометричний датчик) під час фази закриття з уповільненням - мотор 1.	1-99-(30%)**	
PSo2	Регулює поріг спрацювання пристрою захисту від роздавлювання* (амперометричний датчик) під час фази відкриття з уповільненням - мотор 2.	1-99-(30%)**	
PSc2	Регулює поріг спрацювання пристрою захисту від роздавлювання* (амперометричний датчик) під час фази закриття з уповільненням - мотор 2.	1-99-(30%)**	
tLS	Час активації контакту SERL (сигнальна лампа) виходів AUX1/AUX2. При кожному маневрі контакт замикається на встановлений час. Див. екран підключення Рис. 5/6	1-240-(60с)	
t2ch	Час активації виходів AUX1/AUX2 у режимі другого радіоканалу. 0: Бістабільний вихід, стан виходу перемикається з кожною отриманою командою. 1-250: Час перемикання в секундах	0-250-(1с)	
tLoc	Час увімкнення електричного замка. Значення, виражене в 1/10 с (0=0 с - 50=5 с)	0-50 (10=1с)	
uLoc	Напруга живлення електрозамка. 0: 12V - 1:24V	0-1-(0)	

SASc	Вмикає короткий реверс після досягнення точки кінцевого вимикача закриття. Може бути корисним для полегшення ручного відкриття воріт. Значення виражено в 1/10 (0=0 с - 40=4 с)	0-40 (10)	
SASo	Задає короткий реверс після досягнення точки кінцевого вимикача відкриття. Може бути корисним для полегшення ручного відкриття воріт. Значення виражено в 1/10 (0=0 с - 40=4 с)	0-40 (5)	
SEAr	Регулює поріг спрацьовування пристрою захисту від роздавлювання (енкодера) під час фази уповільнення. 0:Вимкнено - 1: мінімальна чутливість - 99: максимальна чутливість	0-99-(1%)	
SEAr	Регулює поріг спрацьовування пристрою захисту від роздавлювання (енкодера) під час фази уповільнення. 0:Вимкнено - 1: мінімальна чутливість - 99: максимальна чутливість	0-99-(1%)	
AUX1	Конфігурує режим роботи виходу AUX1: 0: вихід SCA (за замовчуванням) 1: вихід радіо 2ch 2: вихід сигнальної лампи (залежно від часу, встановленого параметром TLS). Див. рис.5 3: вихід лампи (завжди активний, коли мотор у русі та під час відліку часу TCA). Див. рис.5 4: Фототест. Використовується для живлення передавачів фотоелементів у режимі TEST. 5: Вихід сигнальної лампи, повторює поведінку виходу BLINK 6: Вихід аварійної сигналізації. Якщо фотоелементи залишаються активними довше, ніж подвоєний встановлений час TCA, контакт замикається. УВАГА! Світлодіодні лампи 24 В постійного струму через пусковий струм не можна підключати безпосередньо до виходів AUX, використовуйте роз'єднувальне реле.	0-6 (0)	
AUX2	Конфігурує режим роботи виходу AUX2: 0: вихід SCA (за замовчуванням) 1: вихід радіо 2ch 2: вихід сигнальної лампи (залежно від часу, встановленого параметром TLS). Див. рис.6 3: вихід лампи (завжди активний, коли мотор у русі та під час відліку часу TCA). Див. рис.6 4: Фототест. Використовується для живлення передавачів фотоелементів у режимі TEST. 5: Вихід сигнальної лампи, повторює поведінку виходу BLINK 6: Вихід аварійної сигналізації. Якщо фотоелементи залишаються активними довше, ніж подвоєний встановлений час TCA, контакт замикається. УВАГА! Світлодіодні лампи 24 В постійного струму через пусковий струм не можна підключати безпосередньо до виходів AUX, використовуйте роз'єднувальне реле.	0-6 (1)	

*** УВАГА: НЕПРАВИЛЬНЕ НАЛАШТУВАННЯ ЦИХ ПАРАМЕТРІВ МОЖЕ БУТИ НЕБЕЗПЕЧНИМ.
ДОТРИМУЙТЕСЬ ЧИННИХ НОРМ!**

Для моторів без кінцевих вимикачів та/або енкадерів відрегулюйте чутливість датчика, що викликає зупинку під час фази уповільнення.

**** 1: мінімальне зусилля/обертний момент - 99: максимальне зусилля/обертний момент.**

Блок управління має два пристрої захисту від роздавлювання, амперометричний датчик (регулюється параметрами PMO1/2-PMC1/2-PSO1/2-PSO1/2-PSO1/2- PSC1/2) і енкадер (регулюється параметрами SEAr і SEAr). За допомогою процедури автоналаштування чутливість амперометричного датчика налаштовується за замовчуванням, тоді як енкадер (з налаштуваннями за замовчуванням) активується тільки в разі повної зупинки воріт після зіткнення. Рекоменується використовувати тільки одну систему одночасно, перевага надається амперометричному датчику, який має менший час відгуку.

ЛОГІКА (LoG)

МЕНЮ	ФУНКЦІЯ	ON-OFF- (за замовчуванням)	ПАМ'ЯТКА
EcA	Вмикає або вимикає автоматичне закриття On: автоматичне закриття увімкнено. Off: автоматичне закриття вимкнено.	(ON)	
ibL	Вмикає або вимикає функцію багатоквартирного дому. On: функцію багатоквартирного дому увімкнено. Покроковий імпульс або імпульс пульта не впливає на фазу відкриття. Off: функцію багатоквартирного дому вимкнено.	(OFF)	
ibcA	Вмикає або вимикає функцію багатоквартирного дому під час відліку TCA. On: функцію багатоквартирного дому увімкнено. Покроковий імпульс або імпульс пульта не впливає на відлік TCA. Off: функцію багатоквартирного дому вимкнено.	(OFF)	
PP	Вибирає режим роботи кнопки "Покрокове відкриття" та пульта. On: Робота: ВІДКРИТИ > ЗАКРИТИ > ВІДКРИТИ > Off: Робота: ВІДКРИТИ > СТОП > ЗАКРИТИ > СТОП >	(OFF)	
P-E	Вмикає або вимикає попереднє мигання сигнальної лампи. On: попереднє мигання увімкнено. Мигання активується за 3 секунди до запуску мотора. Off: попереднє мигання вимкнено	(OFF)	

ScL	Вмикає або вимикає швидке закриття. On: швидке закриття увімкнено. Якщо ворота відчинені або рухаються, спрацьовування фотоелемента спричиняє ав-томатичне закриття через 3 с. Активовано лише з TCA:ON	(OFF)	
htr	Вмикає або вимикає функцію "Присутність людини". On: функція "Присутність людини" працює. Натискання кнопок OPEN/CLOSE необхідно утримувати протягом усього маневру. Розмикання входу STOP зупиняє мотор. Усі входи безпеки деактивуються. Off: Автоматичний/напіваавтоматичний режим роботи.	(OFF)	
LtCA	Обирає режим роботи сигнальної лампи протягом часу TCA On: Сигнальна лампа увімкнена під час TCA Off: Сигнальна лампа вимкнена під час TCA	(OFF)	
PLYH	Задає режим роботи синальної лампи виходу BLINK On: вихід подає напругу з перервами під час ходу (2 спалахи на секунду). Off: вихід подає напругу безперервно під час ходу.	(OFF)	
tSt1	Вмикає або вимикає перевірку фотоелементів на вході PHOT Op, що вмикається як при закритті, так і при відкритті. On: перевірку увімкнено. Якщо перевірка негативна, жоден маневр не виконується. Див. рис.5/6 - "PHOTO TEST". (AUX=4) Off: перевірка фотоелемента при кожному маневрі вимкнена. Це налаштування вимагає обслуговування фотоелементів кожні 6 місяців.	(OFF)	
tSt2	Вмикає або вимикає перевірку фотоелементів на вході PHOT Cl, увімкнену як при закритті, так і при відкритті. On: перевірку увімкнено. Якщо перевірка негативна, жоден маневр не виконується. Див. рис.5/6 - "PHOTO TEST". (AUX=4) Off: перевірка фотоелемента при кожному маневрі вимкнена. Це налаштування вимагає обслуговування фотоелементів кожні 6 місяців.	(OFF)	
tSt3	Вмикає або вимикає TEST входу BAR. Активация функції TEST можлива лише за допомогою елементів SC.RF та RF/RF.SUN, зверніться до відповідних інструкцій. On: перевірку увімкнено. Якщо перевірка негативна, жоден маневр не виконується. Див. рис.4 - "BAR TEST". (AUX=4) Off: Тест вимкнено.	(OFF)	
PhcL	Вибір режиму роботи входу PHOT CL. On: Вхід PHOT CL увімкнено лише під час закриття. При закритті: розмикання контакту викликає зупинку мотора і миттєву інверсію напрямку руху (відкриття). Off: вхід PHOT CL активний як при закритті, так і при відкритті. При відкритті: розмикання контакту, викликане зупинкою мотора, коли фотоелемент відкритий, відкриття мотора повторно запускається. При закритті: розмикання контакту викликає зупинку мотора, коли фотоелемент відкритий, напрямок руху мотора змінюється на протилежний (відкриття).	(OFF)	
mot	Вибір режиму роботи моторів 1 або 2. On: Використовується для одного мотора, підключеного до виходу M1 Off: Використовується для двох моторів.	(OFF)	
Pinu	Порядок запуску моторів: On: мотор 2 запускається першим під час відкриття. Off: мотор 1 запускається першим під час відкриття.	(OFF)	
RoPF	Вмикає або вимикає функцію "Функція примусового відкриття без мережі" (може бути ввімкнена лише тоді, коли підключені та працюють аварійні батареї). On: Функцію ввімкнено. У разі відключення електроенергії, перш ніж аварійна батарея повністю розрядиться, панель управління змушує ворота відкритися. Автоматика залишається відкритою до відновлення електропостачання. Off: Функція вимкнена.	(OFF)	
hAP	Вмикає або вимикає функцію зворотного ходу On: Функцію ввімкнено. Перед кожним рухом відкриття панель управління подає команду на рух у зворотному напрямку на 2 секунди, щоб полегшити розблокування електромагнітного клапана. Off: Функція вимкнена.	(OFF)	
BLco	Вмикає або вимикає функцію блокування при відкритті. On: Функція блокування увімкнена. Off: функція блокування вимкнена.	(OFF)	

blcc	Вмикає або вимикає функцію блокування під час закриття. On: Функція блокування увімкнена. Off: функція блокування вимкнена.	(OFF)	
plcc	Вибирає тип використовуваного електричного замка. On: Магнітний електрозамок, зазвичай живиться відповідно до налаштування Vloc. Вихід активний, коли ворота зачинені. Off: Електромагнітний замок, зазвичай без живлення. Перед кожним відкриттям подається живлення відповідно до налаштування Vloc протягом часу, встановленого параметром TLOC.	(OFF)	
cuAr	Вмикає або вимикає клоновані пульти ARC. On: пульти серії АК, клоновані з уже запам'ятованого пульта ARC, увімкнені. Off: Клоновані пульти вимкнено.	(ON)	
ren	Вмикає або вимикає дистанційне встановлення радіопередавачів (див. пункт ДИСТАНЦІЙНЕ НАВЧАННЯ ПУЛЬТІВ) On: Дистанційне навчання увімкнено. Off: дистанційне навчання вимкнено.	(ON)	
ESA	Вмикає або вимикає функцію енергозбереження "ESA". On: блок управління після завершення маневру та згасання сигнальної лампи вимикає живлення комплектуючих, переводячи їх у режим очікування. <i>Однак живлення комплектуючих залишається увімкненим, але лише на необхідний час, якщо цього вимагають параметри AUX1/AUX2.</i> Off: енергозбереження вимкнено. Використовуйте, якщо ви хочете, щоб блок живлення комплектуючих завжди був увімкнений, наприклад, якщо ви використовуєте 24 В постійного струму, або інші пристрої, які потребують постійного електроживлення.	(ON)	

РАДІО (rAd)

МЕНЮ	ФУНКЦІЇ
pp	Якщо ви вибрали цю функцію, приймач очікує (Push) коду пульта, якому буде призначено покрокову функцію. Натисніть кнопку пульта, якій потрібно призначити цю функцію. Якщо код дійсний, він буде збережений і на екрані з'явиться повідомлення ОК.
2ch	Якщо ви вибрали цю функцію, приймач очікує (Push) коду пульта, якому буде призначено другий радіоканал. Натисніть кнопку пульта, якій потрібно призначити цю функцію. Якщо код дійсний, він буде збережений і на екрані з'явиться повідомлення ОК.
PEd	Якщо ви вибрали цю функцію, приймач очікує (Push) коду пульта, якому буде призначено функцію часткового (пішохідного) відкриття (див. параметр TPED). Натисніть кнопку пульта, якій потрібно призначити цю функцію. Якщо код дійсний, він буде збережений і на екрані з'явиться повідомлення ОК.
Stop	Якщо вибрати цю функцію, приймач переходить в режим очікування (Push) коду пульта для призначення функції STOP. Натисніть кнопку пульта, якій потрібно призначити цю функцію. Якщо код дійсний, він буде збережений і на екрані з'явиться повідомлення ОК.
ntH	При виборі цієї функції на LCD-дисплеї відображається кількість пультів, збережених у приймачі на даний момент.
clr	Якщо вибрати цю функцію, приймач чекає на стирання коду пульта з пам'яті (Push). Якщо код дійсний, пульт буде стерто і на екрані з'явиться повідомлення ОК.
rtcr	Пам'ять приймача повністю стирається. Необхідно підтвердити операцію. Якщо ви вибрали цю функцію, приймач очікує (Push) повторного натискання кнопки PGM для підтвердження операції. Після завершення стирання з'явиться повідомлення ОК.

КІЛЬКІСТЬ ЦИКЛІВ (nPAH)

Відображає кількість повних циклів (відкриття+закриття), виконаних автоматикою. При першому натисканні кнопки <PG> відображаються перші 4 цифри, при другому - останні 4. Приклад <PG>0012>>> <PG>3456: виконано 123.456 циклів.

ЦИКЛИ ТЕХНІЧНОГО ОБСЛУГОВУВАННЯ (nAc I)

Ця функція активує повідомлення про запит на технічне обслуговування після певної кількості маневрів, встановлену інсталятором. Щоб активувати та вибрати кількість перемикачів, виконайте наступні дії:
Натисніть кнопку <PG>. На дисплеї з'явиться напис OFF, що означає, що функція вимкнена (за замовчуванням).
За допомогою кнопок <+> і <-> виберіть одне із запропонованих числових значень (від OFF до 100). Значення слід розуміти як сотні циклів маневру (наприклад: значення 50 означає 5000 маневрів). Натисніть кнопку ОК, щоб активувати функцію. На дисплеї з'явиться напис PROG. Запит на технічне обслуговування користувачеві сигналізує сигнальна лампа, яка світиться ще 10 секунд після завершення маневру відкриття або закриття.

СКИДАННЯ (rES)

СКИДАННЯ блоку управління. УВАГА!: Скидання налаштувань блоку управління поверне до значень за замовчуванням. Перше натискання кнопки <PG> призводить до миготіння напису RES, подальше натискання кнопки <PG> скидає налаштування блоку управління.

Примітка: Пуль-ти і пароль доступу не видаляються з приймача.

Уся логіка та параметри скидаються до значень за замовчуванням, тому процедуру автоналаштування необхідно повторити.

АВТОНАЛАШТУВАННЯ (Auto)

Ця функція використовується для встановлення оптимальних робочих значень для автоматики і, в кінці операції, для налаштування параметрів ПЕРЕМІЩЕННЯ, ЧАСУ РОБОТИ та УПОВІЛЬНЕННЯ.

Щоб виконати автоматичне налаштування, зробіть наступне:

Переконайтеся, що в робочій зоні воріт немає перешкод, за необхідності огородіть територію, щоб запобігти доступу людей, тварин, автомобілів тощо.

Під час фази автоматичного налаштування функція захисту від роздавлювання не активна.

b) Виберіть функцію AUTO і натисніть ОК.

c) Виберіть кнопкою <+> або <-> підменю nLSu, LSU або ENC відповідно до наявності кінцевого вимикача та/або енкодера: nLSu: якщо мотор без кінцевого вимикача та енкодера
LSU: якщо мотор оснащений кінцевим вимикачем і енкодером
ENC: якщо мотор оснащений енкодером і не має кінцевого вимикача.

d) після вибору пункту натисніть ОК, щоб розпочати автоналаштування.

Панель управління виконує ряд маневрів для вивчення ходу воріт і конфігурації параметрів.

Спочатку обидві стулки переводяться у відкрите положення, потім після кількох маневрів відкриття і закриття з різною швидкістю однієї або обох стулок на панелі управління з'являється повідомлення ОК. Якщо операція не має позитивного результату, відображається повідомлення ERR. Повторіть операцію після перевірки проводки та наявності перешкод

Під час маневрів на дисплеї відображається кожен код: OPEN під час відкриття мотора 1 або 2 і CLOS під час закриття мотора 1 або 2.

КОД ЗАХИСТУ (codE)

Дозволяє ввести код захисту доступу до програмування блоку управління.

Можна ввести чотиризначний буквено-цифровий код, використовуючи цифри від 0 до 9 і літери A-B-C-D-E-F.

Значення за замовчуванням - 0000 (чотири нулі) - означає відсутність коду захисту.

Операцію введення коду можна скасувати в будь-який момент одночасним натисканням кнопок + і -. Після введення пароля можна працювати з блоком управління, входячи і виходячи з програмування протягом приблизно 10 хвилин, щоб виконати налаштування і тестування функцій.

Заміна коду 0000 на будь-який інший код дозволяє захистити блок управління, запобігаючи доступу до всіх меню.

Якщо ви хочете ввести код захисту, виконайте такі дії:

- виберіть меню Code (Код) і натисніть ОК.
- на дисплеї з'явиться код 0000, навіть якщо раніше вже був введений код захисту.
- за допомогою кнопок + та - змініть значення символу, що мигає.
- натисніть ОК, щоб підтвердити символ і перейти до наступного.
- після введення 4-х символів з'явиться повідомлення про підтвердження "CONF".
- через кілька секунд знову з'явиться код 0000.
- необхідно повторно підтвердити раніше введений код захисту, щоб уникнути ненавмисного введення.

Якщо код збігається з попереднім, на дисплеї з'явиться повідомлення про підтвердження "OK".

Блок управління автоматично виходить з фази програмування. Для повторного доступу до меню необхідно буде ввести новий код захисту.

ВАЖЛИВО: ЗАПИШІТЬ захисний код і ЗБЕРІГАТЕ ЙОГО В БЕЗПЕЧНОМУ МІСЦІ для подальшого обслуговування. Для видалення коду із захищеного блоку управління необхідно увійти в режим програмування за допомогою пароля і скинути код до значення за замовчуванням 0000.

У РАЗІ ВТРАТИ КОДУ НЕОБХІДНО ЗВЕРНУТИСЯ ДО АВТОРИЗОВАНОЇ СЛУЖБИ ТЕХНІЧНОЇ ПІДТРИМКИ для повного скидання налаштувань блоку управління.

ДИСТАНЦІЙНЕ НАВЧАННЯ ПУЛЬТІВ

Якщо в приймачі вже є збережений пульт, то можна здійснити дистанційне налаштування (без необхідності доступу до блоку управління).

ВАЖЛИВО: Процедуру необхідно виконувати під час паузи TCA або коли ворота знаходяться у відкритому положенні, якщо TCA вимкнено. Логіка REM повинна бути увімкнена.

Виконайте такі дії:

- 1 Натисніть приховану кнопку вже запам'ятованого пульта.
- 2 Протягом 5 секунд натисніть кнопку вже запам'ятованого пульта, що відповідає каналу, який потрібно зв'язати з новим пультом. Увімкнеться сигнальна лампа.
- 3 Натисніть протягом 10с приховану кнопку нового пульта.
- 4 Натисніть протягом 5с кнопку нового пульта, щоб зв'язати його з каналом, вибраним у пункті 2. Сигнальна лампа вимкнеться.
- 5 Приймач запам'ятає новий пульт і негайно вийде з режиму програмування.

ЗАПОБІЖНИКИ

F1: T4A - головний запобіжник.

F2: Запобіжник, що перезавантажується, для виходу живлення комплектуючих.

Спрацьовує в разі перевантаження або короткого замикання на виході 24 В постійного струму. У цьому випадку відключить блок управління і перевірте з'єднання або кількість комплектуючих, підключених до виходу 24 В постійного струму. Після того, як з'єднання будуть відновлені в правильному режимі, вихід живлення комплектуючих автоматично почне працювати знову.

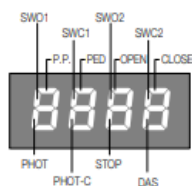
АВАРІЙНИЙ АКУМУЛЯТОР

До складу блоку управління TRUST24 входить плата живлення, підготовлена для послідовного підключення двох батарей 12В 2,1Ач DA.BT2 (опціонально), які забезпечують роботу автоматики також у разі тимчасової відсутності мережевого живлення.

Під час нормальної роботи електромережі плата TRUST24 заряджає акумулятори.

Максимальний струм навантаження - 1А, середній струм навантаження - 300мА. (дотримуйтесь полярності).

ДІАГНОСТИКА



З кожним входом пов'язаний сегмент дисплея, який у разі активації вмикається відповідно до наступної схеми.

N.C. (нормально замкнені) входи позначені вертикальними сегментами.

N.O. (нормально розімкнені) входи позначені горизонтальними сегментами.

У разі спрацювання амперометричного датчика пристрою захисту від роздавлювання на панелі управління з'являється повідомлення AMP 1 або AMP2.

ПОВІДОМЛЕННЯ ПРО ПОМИЛКИ

Тут наведено перелік деяких повідомлень, які з'являються на дисплеї у разі виникнення аномалії в роботі:

AMP 1	Помилка перешкоди мотор 1/датчик проти роздавлювання	Перевірте наявність перешкод на шляху руху ступки мотора 1
AMP 2	Помилка перешкоди мотор 2/датчик проти роздавлювання	Перевірте наявність перешкод на шляху руху ступки мотора 2
Enc 1	Помилка енкодера 1/виявлення перешкоди	Перевірте правильність підключення енкодера мотора 1 до блоку управління, наявність перешкод на шляху руху полотна воріт, правильність роботи енкодера.
Enc 2	Помилка енкодера 2/виявлення перешкоди	Перевірте правильність підключення енкодера мотора 2 до блоку управління, наявність перешкод на шляху руху полотна воріт, правильність роботи енкодера.
Err	Помилка АВТОНАЛАШТУВАННЯ	Повторіть автоналаштування
Err 1	Помилка перевірки електричного кола мотора 1	Перевірте підключення мотора 1 Мотор відключений або не працює. Проблема на панелі управління
Err 2	Помилка перевірки електричного кола мотора 2	Перевірте підключення мотора 2 Мотор відключений або не працює. Проблема на панелі управління
Err 4	Помилка тестування фотоелемента PHOTA	Перевірте з'єднання, вирівнювання фотоелемента PHOTO OP або наявність перешкод.
Err 5	Помилка тестування фотоелемента PHOTC	Перевірте з'єднання, вирівнювання фотоелемента PHOT LC та наявність перешкод.
Err 8	Помилка входів	Під час фази автоналаштування активується вхід (START/PP/Open/Close/PED) або одна з кнопок (+/-/PG). Повторіть
bar	Втручання входу BAR (чутлива кромка)	Під час маневру чутлива кромка виявила перешкоду.
thr 1	Втручання захисного пристрою теплового вимикача мотора	Перегрів через постійні перешкоди. Розблокуйте ворота і перевірте, чи немає точок тертя.
oud 1	Перевантаження M1	Перевищено максимальну потужність. Перевірте мотор або наявність тертя.
oud 2	Перевантаження M2	Перевищено максимальну потужність. Перевірте мотор або наявність тертя.

EU Certificato di Conformità (DOC)

Nome del produttore: Automatismi Benincà SpA
Indirizzo: Via Capitello, 45
Codice postale e Città: 36066 - Sandrigo (VI) - Italia
Telefono: +39 0444 751030
E-mail: sales@beninca.it

Dichiara che il documento è rilasciato sotto la propria responsabilità e appartiene al seguente prodotto:

Modello/Tipo: TRUST24
Tipo di prodotto: Centrale di comando 115÷230Vac

Il prodotto sopraindicato risulta conforme alle disposizioni imposte dalle seguenti direttive:

Direttiva 2014/53/EU
Direttiva 2011/65/EU

Sono state applicate le norme armonizzate e le specifiche tecniche descritte di seguito: ETSI EN 300 220-1 V3.1.1
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015
50581:2012

Organismo notificato (se applicabile):

Ulteriori informazioni:

Firmato per conto di:
Sandrigo, 16/11/2022

Luigi Benincà, Responsabile legale

EU Declaration of Conformity (DOC)

Manufacturer's name: Automatismi Benincà SpA
Postal Address: Via Capitello, 45
Post code and City: 36066 - Sandrigo (VI) - Italia
Telephone number: +39 0444 751030
E-mail address: sales@beninca.it

Declare that the DOC is issued under our sole responsibility and belongs to the following product:

Model/Product: TRUST24
Type: Control box 115÷230Vac

The object of the declaration described above is in conformity with the relevant Union harmonization legislation:

Direttiva 2014/53/EU
Directive 2011/65/EU

The following harmonized standards and technical specifications have been applied: ETSI EN 300 220-1 V3.1.1
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015
50581:2012

Notified body (where applicable):

Additional information:

Signed for and on behalf of:
Sandrigo, 16/11/2022

Luigi Benincà, Responsabile legale

Декларація відповідності ЄС (DOC)

Виробник: Automatismi Benincà SpA
Адрес: Via Capitello, 45
Поштовий індекс та місто: 36066 - Sandrigo (VI) - Italia
Телефон: +39 0444 751030
E-mail: sales@beninca.it

Заявляємо, що документ був виданий під особисту відповідальність і належить до наступного продукту: MM

Модель/Виріб: TRUST24
Тип: Блок управління 115÷230В змінного струму

Вищевказаний продукт відповідає положенням наступних директив:

Директива 2014/53/ЄС
Директива 2011/65/ЄС

Були застосовані гармонізовані стандарти та технічні специфікації, описані нижче:

ETSI EN 300 220-1 V3.1.1
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015
50581:2012

Нотифікований орган (якщо застосовно):

Додаткова інформація:

Підписано від імені та за дорученням:
Sandrigo, 16/11/2022

Люджі Бенінка, уповноважений з юридичних питань

BENINCA'

AUTOMATISMI BENINCÀ SpA - Via Capitello, 45 - 36066 Sandrigo (VI) - Tel. 0444 751030 r.a. - Fax 0444 759728
